

CONTENIDO

Instrucciones de seguridad para el detector láser	
Indicaciones especiales de seguridad batería	
Aplicación de acuerdo a la finalidad	
Datos técnicos	
Mantenimiento	
Declaración ce de conformidad	
Símbolos	
Resumen	
Bateria	
Dispositivo de sujeción	
lmán	
nivel	
Iniciar	
Lectura directa	
Conmutación entre el modo de lectura directa y el modo de menú	1
Acoplar el detector con el láser rotativo a través de Bluetooth™	12
Buscar posición central	
Alineamiento	14
Ocultar	
Giro	
Modo de rotación	
Fijar posición central	
Modo de suspensión	
Modo de divergencia	
Ajustes	
Énlace de canal	
Detección de fallos	
Comprobación de precisión de campo	

INSTRUCCIONES DE SEGURIDAD PARA EL DETECTOR LÁSER

ADVERTENCIA

No lleve a cabo modificaciones del aparato. Tales modificaciones pueden provocar daños personales y fallos de funcionamiento.

Las reparaciones del aparato solo las pueden llevar a cabo personas con la formación adecuada a las que se les ha encargado expresamente dicha tarea. Para tal fin se han de utilizar siempre piezas de repuesto originales de Milwaukee. Con ello se asegura que se mantenga la seguridad del aparato.

No exponer los ojos directamente al rayo láser. El rayo láser puede provocar lesiones oculares graves y/o ceguera. ¡Cuidado! El aparato que emite el láser se podría encontrar justo detrás de usted. Si usted se gira, tenga cuidado de que el rayo láser no le alcance los ojos.

No se puede acercar el imán a implantes u otro tipo de equipos médicos (p. ej., marcapasos, bomba de insulina). El imán genera un campo magnético que puede afectar el funcionamiento de implantes o equipos médicos.

Mantener lejos el detector láser de soportes de datos y equipos con sensibilidad magnética. Se puede producir una pérdida de datos irreversible en soportes de datos.

Generación de ruido

El nivel de presión acústica ponderado A de la señal acústica es >80 db (A) a una distancia de un metro.

¡No mantener el receptor láser cerca del oído a fin de evitar lesiones auditivas! Utilizar la señal acústica solo si la percepción visual no es suficiente. En la medida de lo posible, utilizar el nivel de volumen «Low» (bajo).

Mantener el receptor láser fuera del alcance de los niños.

No utilizar el receptor láser en un entorno potencialmente explosivo en el que haya líquidos inflamables, gases o polvo. El aparato genera chispas que pueden inflamar el polvo o el vapor.

Si no se usa el aparato durante mucho tiempo, retirar la batería.

Utilizar solo accesorios originales de Milwaukee. El uso de accesorios no recomendados puede dar lugar a valores de medición erróneos.

INDICACIONES ESPECIALES DE SEGURIDAD BATERÍA

Para un funcionamiento correcto se han de utilizar en el aparato 2 pilas AA. No emplear otros suministros de tensión o de corriente.

Guardar siempre las pilas fuera del alcance de los niños.

Eliminar inmediatamente las pilas agotadas de acuerdo con lo prescrito.

En caso de sobrecarga o alta temperatura, pueden llegar a producirse escapes de ácido provenientes de la batería. En caso de contacto con éste, límpie inmediatamente la zona con agua y jabón. Si el contacto es en los ojos, límpiese concienzudamente con agua durante 10 minutos y acuda inmediatamente a un médico

Este aparato no puede ser operado por personas (niños inclusive) cuyas capacidades físicas, sensoriales o mentales sean reducidas y/o por personas sin los conocimientos necesarios, a no ser que estas estén supervisadas o hayan sido instruidas en el manejo seguro del aparato por una persona responsable de su seguridad. Se requiere la supervisión de los niños a fin de asegurarse de que no juegan con el aparato.

APLICACIÓN DE ACUERDO A LA FINALIDAD

El RD300G es una combinación de telemando y detector láser. El aparato detecta haces láser de láseres rotativos que emiten una luz láser verde.

No utilizar este producto de otra forma a la establecida para su uso normal.

DATOS TÉCNICOS	
Modelo	Detector y telemando
Tensión de acumulador intercambiable	3 V
Bateria	2 x 1,5 V LR6 (AA)
Banda(s) de frecuencia Bluetooth	2400–2483.5 MHz
Potencia máxima de alta frecuencia transmitida en la(s) banda(s) de frecuencia:	7,34 dBm
Versión Bluetooth	V5.0 LE
Rango de detección*	4,5–150 m
Alcance del telemando	>100 m
Ángulo de recepción	70°
Compatibilidad de longitud de onda	510 - 530 nm
Precisión de medición** ultrafino fino medio grueso ultragrueso	1,0 mm (± 0,5 mm) @ 30 m 2,0 mm (± 1 mm) @ 30 m 4,0 mm (± 2 mm) @ 30 m 6,0 mm (± 3 mm) @ 30 m 10,0 mm (± 5 mm) @ 30 m
Zona de recepción	± 60 mm
Indicador de posición central (desde arriba)	89 mm
Función de desconexión automática	15 min
Tiempo de funcionamiento, aprox.	27 h
Temperatura de funcionamiento	-20 – 50°C
Temperatura de almacenamiento	-25 – 60°C
Altura máx.	2000 m
Humedad relativa máx.	80%
Peso según procedimiento EPTA	0,412 kg
Dimensiones (longitud x anchura x altura)	30 mm x 85 mm x 185 mm
Grado de protección	IP67
* En acco de condiciones ambientales advers	ann y dependiende de la solidad del léger es

^{*} En caso de condiciones ambientales adversas y dependiendo de la calidad del láser es posible que se reduzca el rango de trabajo.

⚠ ATENCIÓN: Lea atentamente las indicaciones e intrucciones de seguridad. En caso de no atenerse a las advertencias de peligro e instrucciones siguientes, ello puede ocasionar una descarga eléctrica, un incendio y/o lesión grave.

Guardar todas las advertencias de peligro e instrucciones para futuras consultas.

^{**} Depende de la distancia entre el receptor láser y el láser.

MANTENIMIENTO

Limpieza

Mantener la carcasa del aparato limpia, seca y libre de aceite y grasa. Limpiar solo con un jabón suave y un paño húmedo dado que algunos detergentes y disolventes contienen sustancias que pueden dañar la carcasa de plástico y otras piezas aisladas. No utilizar para la limpieza gasolina, aguarrás, disolvente de barniz, detergentes clorados, amoniaco o productos de limpieza doméstica que contienen amoniaco. No utilizar disolventes inflamables o combustibles para la limpieza.

Limpieza de la ventanilla del sensor

Eliminar las impurezas sueltas con aire comprimido limpio. Limpiar la superficie con cuidado con un bastoncillo de algodón húmedo.

Reparación

Este aparato solo cuenta con pocos componentes que puedan ser reparados. No abrir la carcasa o desmontar el aparato. Si el aparato no funciona correctamente, envíelo a un centro de asistencia técnica autorizado para su reparación.

Utilice solamente accesorios y repuestos Milwaukee. En caso de necesitar reemplazar componentes no descritos, contacte con cualquiera de nuestras estaciones de servicio Milwaukee (consultar lista de servicio técnicos)

Puede solicitar, en caso necesario, una vista despiezada del aparato bajo indicación del tipo de máquina y el número de seis dígitos en la placa indicadora de potencia en su Servicio de Postventa o directamente en Techtronic Industries GmbH, Max-Eyth-Straße 10, 71364 Winnenden, Germany.

DECLARACIÓN CE DE CONFORMIDAD

Por la presente, Techtronic Industries GmbH declara que el tipo de equipo radioeléctrico RD300G es conforme con la Directiva 2014/53/UE. El texto completo de la declaración UE de conformidad está disponible en la dirección Internet siguiente: http://services.milwaukeetool.eu

SÍMBOLOS



Por favor, lea este manual atentamente por completo antes de usar el aparato.



¡ATENCIÓN! ¡ADVERTENCIA! ¡PELIGRO!



Los residuos de pilas y de aparatos eléctricos y electrónicos no se deben desechar junto con la basura doméstica. Los residuos de pilas y de aparatos eléctricos y electrónicos se deben recoger y desechar por separado.

Retire los residuos de pilas y acumuladores, así como las fuentes de iluminación de los aparatos antes de desecharlos.

Infórmese en las autoridades locales o en su distribuidor especializado sobre los centros de reciclaje y los puntos de recogida.

Dependiendo de las disposiciones locales al respecto, los distribuidores minoristas pueden estar obligados a aceptar de forma gratuita la devolución de residuos de pilas, aparatos eléctricos y electrónicos.

Contribuya mediante la reutilización y el reciclaje de sus residuos de pilas y de aparatos eléctricos y electrónicos a reducir la demanda de materias primas. Los residuos de pilas (sobre todo de pilas de iones de litio) y de aparatos eléctricos y electrónicos contienen valiosos materiales reutilizables que pueden tener efectos negativos para el medio ambiente y su salud si no son desechados de forma respetuosa con el medio ambiente.

Antes de desecharlos, elimine los datos personales que podría haber en los residuos de sus aparatos.



Marcado de conformidad europeo



Marcado de conformidad británico

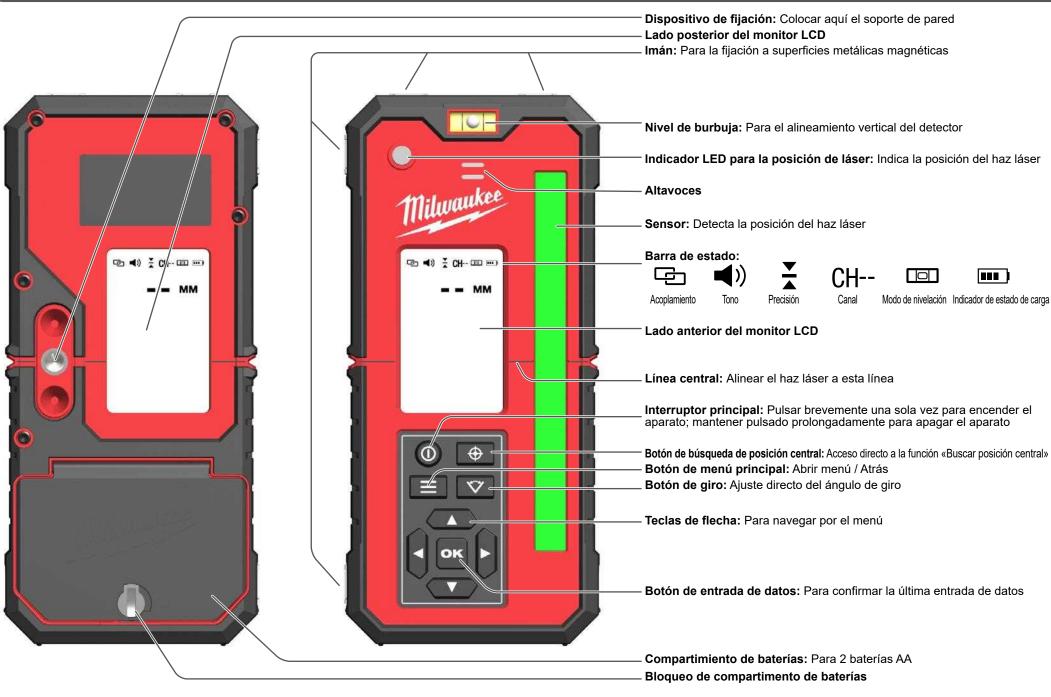


Marcado de conformidad ucraniano

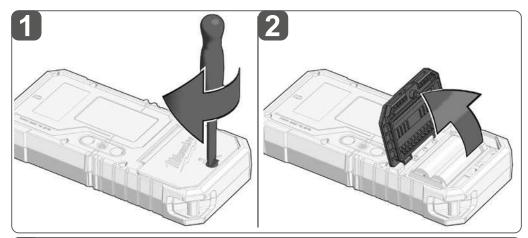


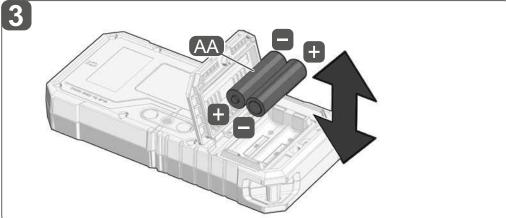
Marcado de conformidad euroasiático

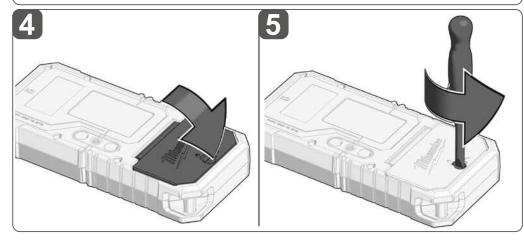




BATERIA

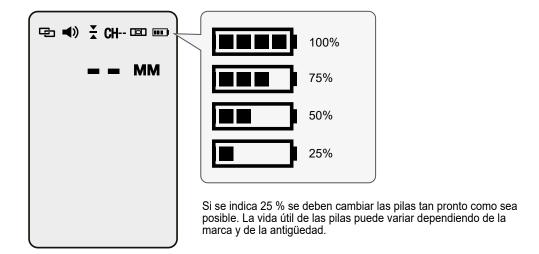




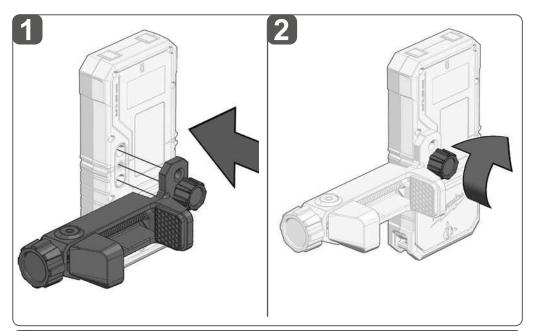


Utilizar solo pilas alcalinas. No utilizar pilas de cinc-carbón. Si no se utiliza el aparato durante un tiempo prolongado, extraer las pilas para proteger el aparato de la corrosión.

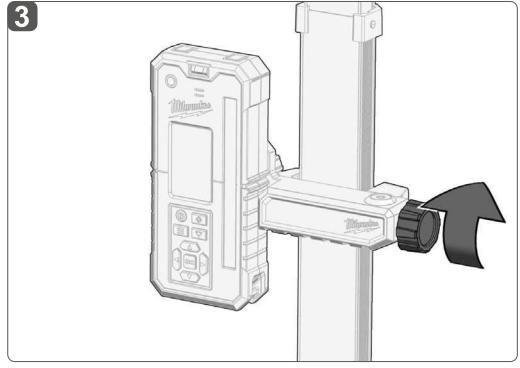
Tras encender el detector, el indicador de estado de carga muestra la vida útil restante de las pilas.

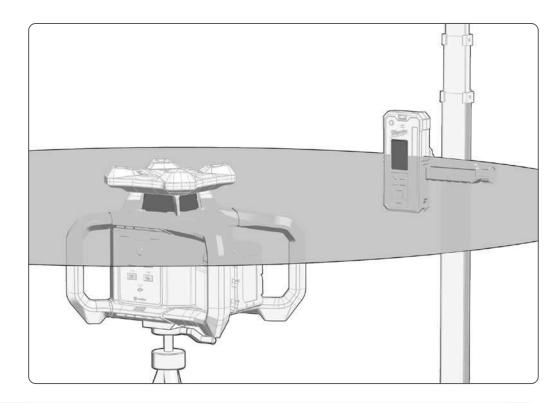


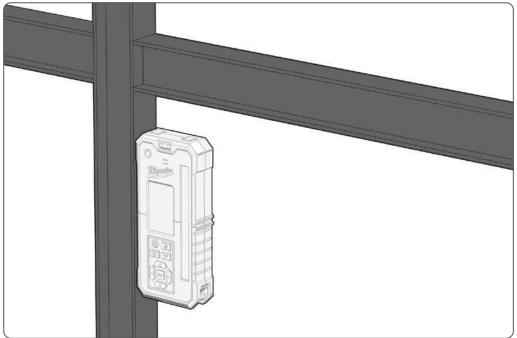
DISPOSITIVO DE SUJECIÓN

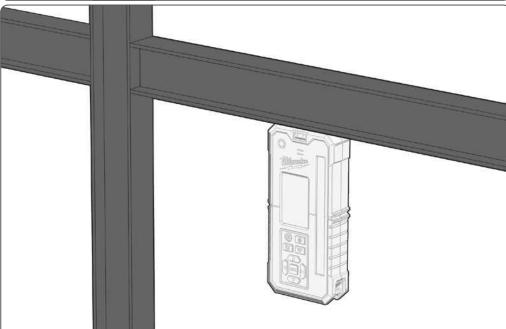


El detector se puede fijar al perno Milwaukee (ROD) sirviéndose de un dispositivo de sujeción.











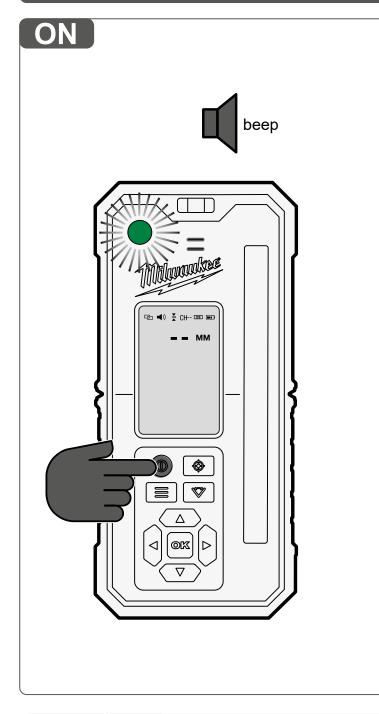


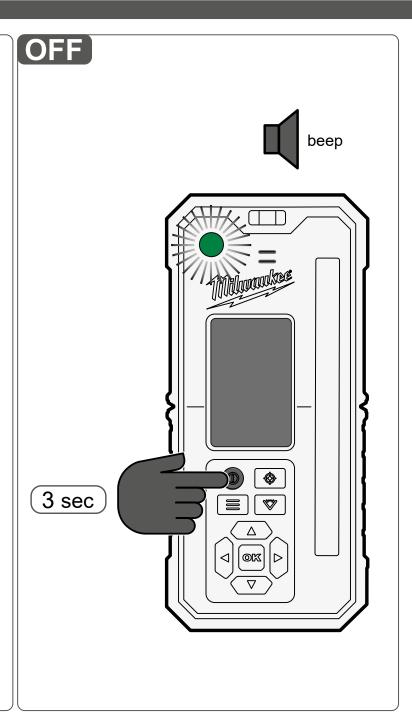
El detector se adhiere a superficies metálicas magnéticas.





Alinear horizontalmente el detector láser mediante el vial de nivel.



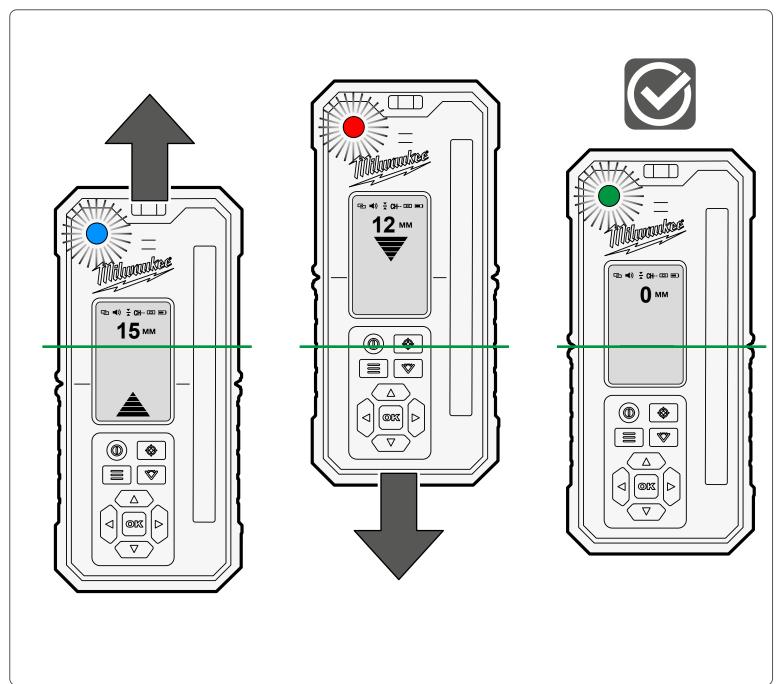


Seleccionar el idioma deseado en la primera puesta en marcha (véase la sección sobre ajustes).

La iluminación de fondo se enciende cada vez que se pulsa un botón o cuando el sensor detecta un haz láser. La iluminación de fondo permanece encendida durante 15 segundos. El temporizador se restablece cada vez que se pulsa un botón o cuando se detecta un haz láser por primera vez (es decir, no permanece encendido cuando un haz láser apunta permanentemente al sensor. Si se aleja un haz láser del sensor y, a continuación, vuelve a encontrarse con el sensor, el temporizador se restablecerá).

Se produce el apagado automático si no se pulsa ningún botón durante 15 minutos y no se detecta ningún haz láser.

Nota: El láser y el detector son independientes el uno del otro. Al pulsar el interruptor principal del detector, se apaga el detector, pero no el láser.



Tras encender el detector, este se encuentra en el modo de lectura directa.

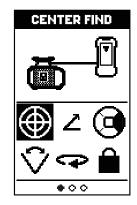
Si se detecta un láser, se iluminan el indicador de lectura directa, el indicador de flecha y el LED para la indicación de búsqueda de láser. Si no se detecta ningún láser, el indicador de flecha y el LED permanecen apagados. El indicador de lectura directa no muestra ningún valor, sino «- - -».

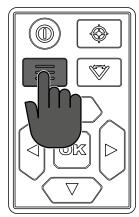
Nota: Si el láser queda fuera de lo detectado por el sensor, los segmentos de flecha comienzan a moverse hacia arriba o hacia abajo e indican la dirección en la que se detectó el láser por última vez

El RD300G se diseñó especialmente para el láser Milwaukee M18 RLOHVG300. Sin embargo, también se puede utilizar como detector para otros láseres con haz láser verde.

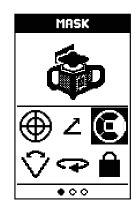
CONMUTACIÓN ENTRE EL MODO DE LECTURA DIRECTA Y EL MODO DE MENÚ

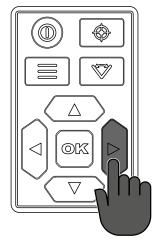




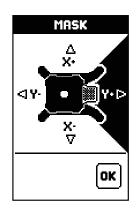


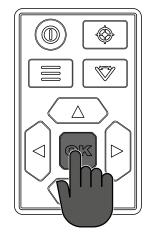
2



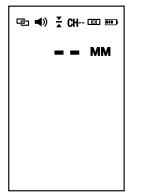


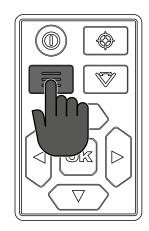
3]





4





El RD 300G es una combinación de detector láser y telemando para el láser rotativo M18 RLOHVG300.

Tras encender el RD300G, este se encuentra en el modo de lectura directa y se puede utilizar inmediatamente como detector láser.

El resto de las funciones y los ajustes se pueden seleccionar en el menú.

Para ello, pulsar el botón de menú y seleccionar el menú deseado con las teclas de flecha y el botón de aceptar.



Se pueden seleccionar dos funciones directamente:

Buscar posición central

Gira

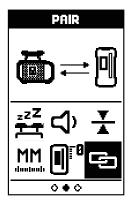
Para salir del menú volver a pulsar el botón de menú

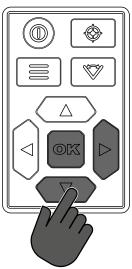
Al lado encontrará un ejemplo para la selección de la función de ocultar y la vuelta al modo de lectura directa.

El cambio en el menú y la navegación por el menú ya no se describirán de forma explícita en las próximas páginas.

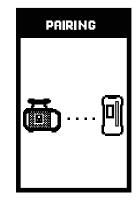
ACOPLAR EL DETECTOR CON EL LÁSER ROTATIVO A TRAVÉS DE BLUETOOTH™

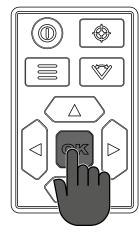


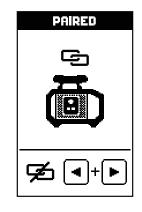














Consejos para un acoplamiento sin problemas

- El láser debe estar colocado sobre una base estable de forma que al pulsar los botones no se active ninguna alarma de vibración.
- El láser ha finalizado su proceso de nivelación (el LED se ilumina en verde).
- El detector no debe detectar ni un rayo láser ni rayos artificiales.
- El láser y el detector se han de encontrar cerca el uno
- Asegúrese de que no hay ninguna interferencia provocada por otros aparatos electromagnéticos como teléfonos, pantallas, ordenador, etc.
 Después del encendido, comience el acoplamiento primero con el detector e inmediatamente después con
- Después del encendido, comience el acoplamiento primero con el detector e inmediatamente después con el láser.

Tras el encendido, el detector intenta conectarse al láser con el que se acopló la última vez. Los detectores entregados en el kit ya están acoplados con el aparato láser correspondiente.

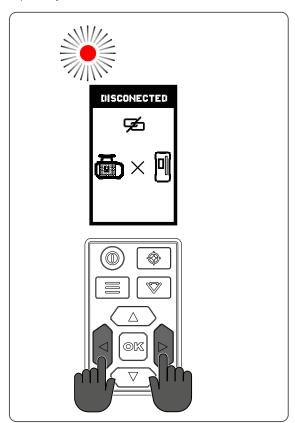
Acoplamiento manual:

Seleccionar ACOPLAR (PAIR). Si no se ha realizado ningún acoplamiento, el detector comienza inmediatamente con la búsqueda de un láser conectable. Asegurarse durante la búsqueda del detector de que el láser tiene capacidad para ser acoplado.

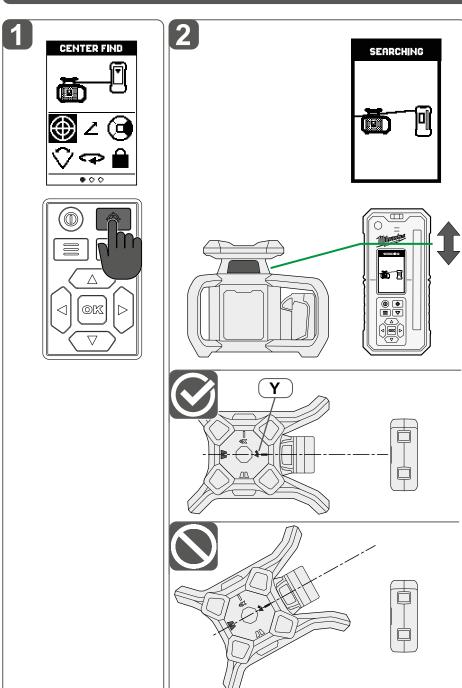
Mantener pulsado el botón de acoplamiento del láser hasta que el LED del indicador de acoplamiento del láser parpadee en blanco.

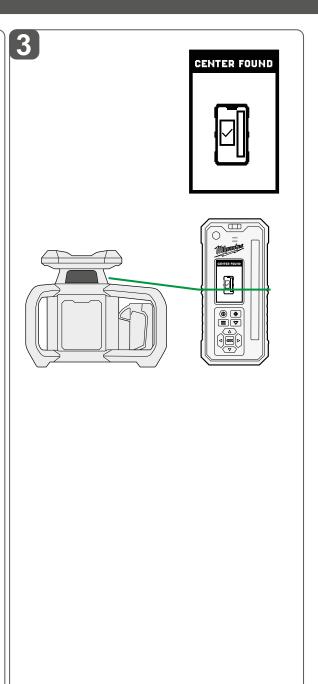
Desacoplamiento manual:

Mantener pulsadas simultáneamente las teclas de flecha izquierda y derecha.



BUSCAR POSICIÓN CENTRAL

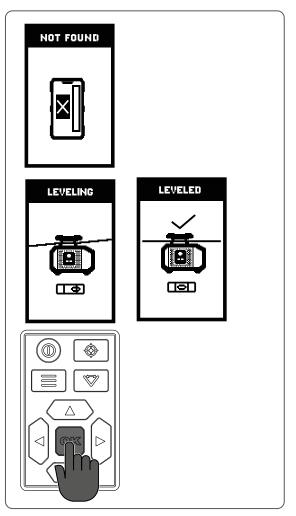




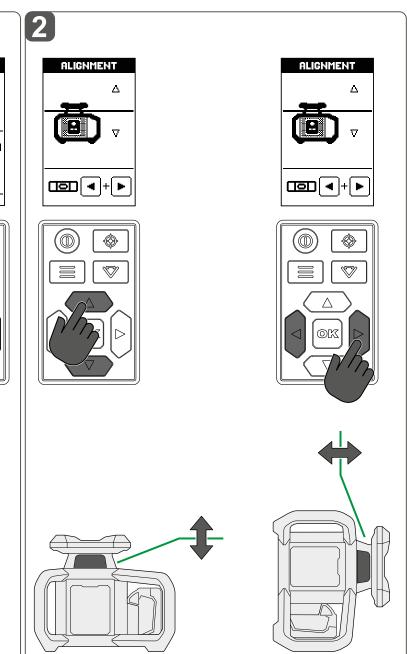
La función BUSCAR POSICIÓN CENTRAL (CENTER FIND) solo es compatible con ciertos ajustes de velocidad y de precisión, pero no con CHANNEL-LINK. Si se usa esta función es posible que algunos ajustes se cambien automáticamente. Pulsar el botón de aceptar para borrar el mensaje del detector sobre un cambio de ajuste.

Nota: Si no se encuentra la posición central, el detector indica «no encontrado». Pulsando el botón de aceptar, el detector cambia al menú principal y el láser comienza con la autonivelación.

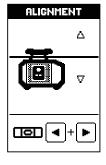
Repetir los pasos 1 a 3 hasta que se encuentre la posición central.







3



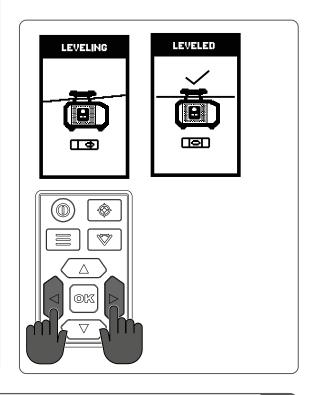


Se puede utilizar el modo ALINEAMIENTO (ALIGNMENT) con el láser en posición horizontal (para la inclinación) o en modo vertical (para el alineamiento). Solo se puede inclinar el láser a lo largo del eje Y.

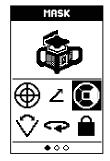
Nota: Los LEDs del indicador de búsqueda de láser y las señales acústicas funcionan también durante el alineamiento si el usuario las utiliza para alinear el láser al centro del detector en el modo ALIGNMENT.

Finalizar el ALINEAMIENTO (ALIGNMENT) y volver a alinear el plano de láser:

Mantener pulsadas simultáneamente las teclas de flecha izquierda y derecha.

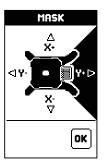


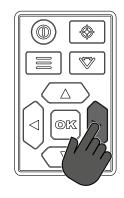


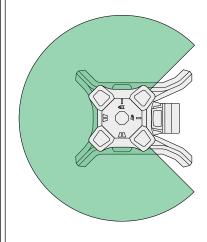


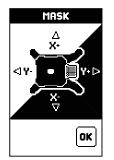


2

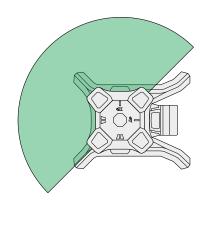












3



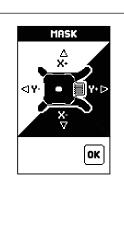


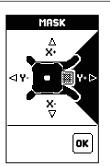
La función OCULTAR (MASK) sirve para apagar el láser en ciertos cuadrantes para evitar interferencias con otros detectores en la obra de construcción.

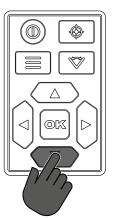
Nota: Se pueden seleccionar en cada caso hasta 3 cuadrantes adyacentes. Con esta función también es posible ocultar un cuarto cuadrante o uno que no sea adyacente. En este caso, todos los otros cuadrantes anteriormente ocultados se vuelven a mostrar para subsanar la causa del conflicto.

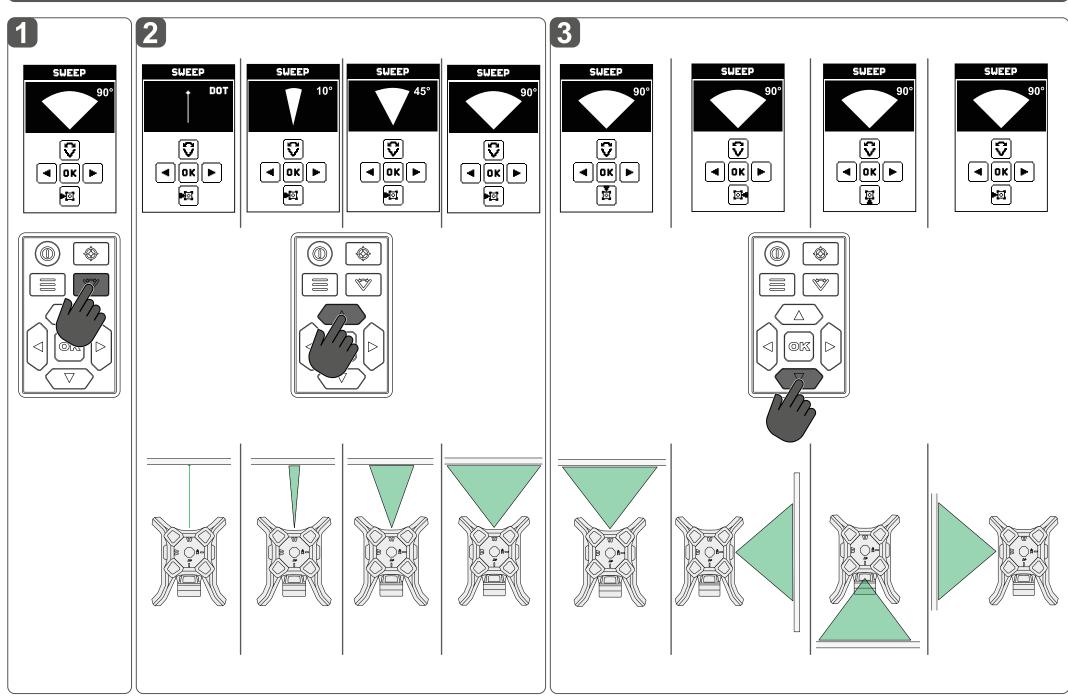
Cancelación de ocultar

Presionar la correspondiente tecla de flecha para cancelar la ocultación de determinadas áreas.



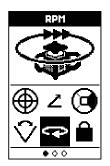






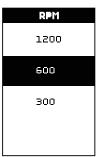
MODO DE ROTACIÓN

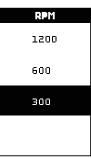
1





2





OK.



RIPM

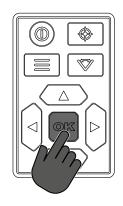
1200

600

300

3





En el MODO DE ROTACIÓN se puede seleccionar la velocidad de rotación óptima del láser.

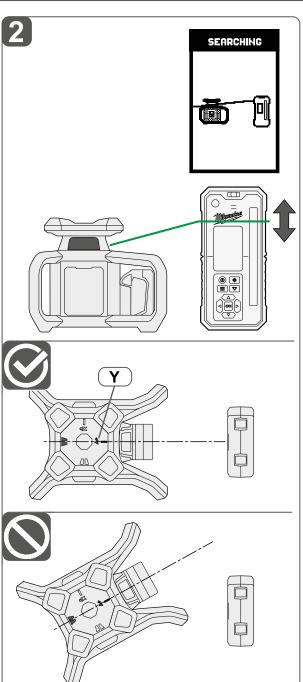
Las velocidades más lentas hacen que la visibilidad sea mejor, mientras que las velocidades más rápidas proporcionan una línea más continua que es mejor para el tiempo de reacción de la detección.

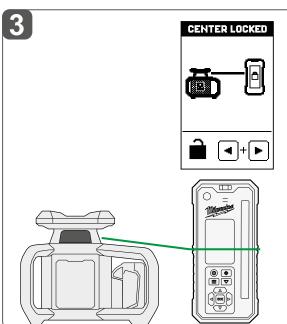
FIJAR POSICIÓN CENTRAL

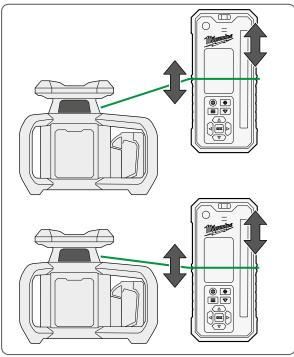




ESPAÑOL







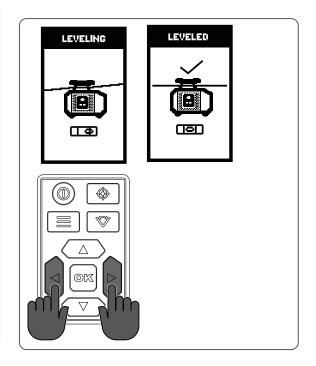
La función FIJAR POSICIÓN CENTRAL (CENTER LOCK) solo es compatible con ciertos ajustes de velocidad y de precisión, pero no con el enlace de canal CHANNEL-LINK. Si se usa esta función es posible que algunos ajustes se cambien automáticamente. Pulsar el botón de aceptar para borrar el mensaje del detector sobre un cambio de ajuste.

Tan pronto como esté fijada la posición central, el láser sigue adaptando su inclinación para permanecer en el centro del detector. Cuando el detector se bloquea o se mueve de forma que el haz láser ya no esté alineado respecto del sensor, este proceso resulta fallido y se muestra la advertencia «no encontrado».

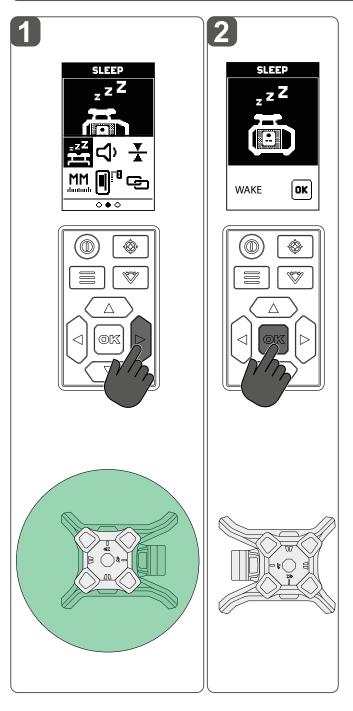
Nota: Si no se puede fijar la posición central, el detector indica «no encontrado». Pulsando el botón de aceptar, el telemando/el detector cambia al menú principal y el láser comienza con la autonivelación. Seleccionar el icono para la fijación de la posición central en el menú y repetir los pasos 1 a 3 hasta que se haya fijado la posición central.

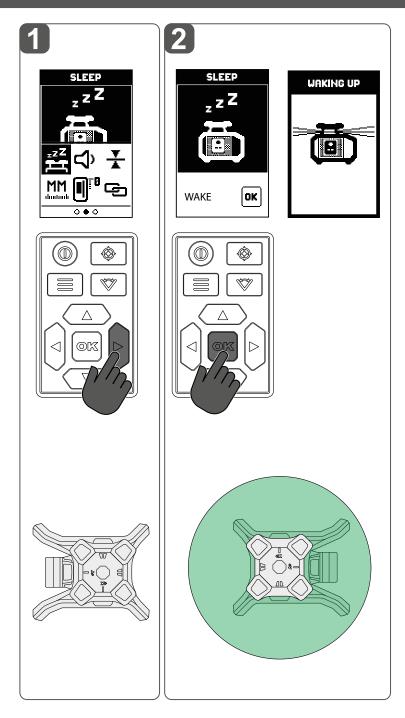
Cancelar la fijación de la posición central

Mantener pulsadas simultáneamente las teclas de flecha izquierda y derecha.



MODO DE SUSPENSIÓN





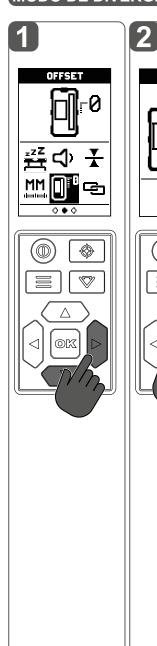
Se puede utilizar el MODO DE REPOSO para evitar daños en la batería del láser rotativo sin afectar al ajuste del láser.

Nota: El cabezal láser deja de girar y el diodo láser se apaga. El láser conserva su posición actual y los ajustes y se vuelve a activar al salir del MODO DE REPOSO. Si el láser se encuentra en el modo de reposo durante más de 4 horas, este se apaga automáticamente.

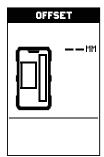
Activación

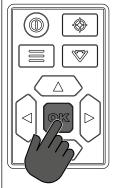
Al volver a encender el detector, este se acopla de nuevo con el láser abriéndose el menú del modo de reposo. Se puede volver a activar el detector pulsando el botón de aceptar.

MODO DE DIVERGENCIA

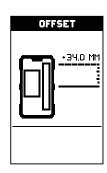


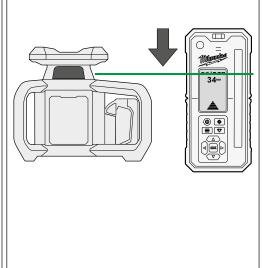
2

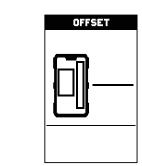


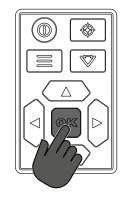


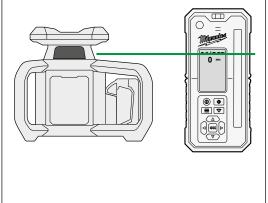
[3]









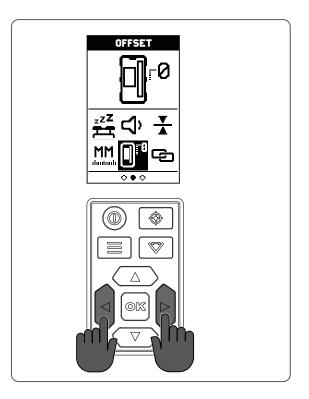


El detector muestra la distancia de divergencia en base a la posición actual del haz láser en el sensor.

Nota: Esta divergencia no es compatible con las funciones «Fijar posición central» o «Buscar posición central». La activación de estas funciones restablece la divergencia a 0.

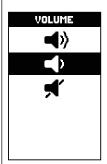
Restablecer el menú de divergencia:

Mantener pulsadas simultáneamente las teclas de flecha izquierda y derecha.



Volumen de señal





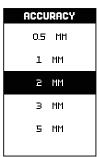
Se encuentran disponibles tres ajustes

- alto (> 95 dBA),
- bajo (72–90 dBA),
- apagàdo.

Al cambiar entre ellos se reproduce un sonido de muestra para mostrar el ajuste seleccionado actualmente.

Se actualiza el icono de la barra de estado mostrando la selección actual. Precisión





Se actualiza el icono en el monitor de estado mostrando la selección actual.

Precisión del telemando/detector

mm	in	ft	Nivel
0.5	1/32	0.001	1
1	1/16	0.003	2
2	1/8	0.006	3
3	1/4	0.010	4
5	1/2	0.016	

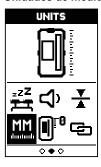
Idioma

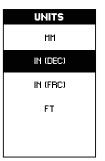




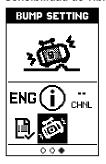
Seleccionar el idioma deseado en la primera puesta en marcha.

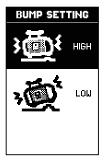
Unidades de medida





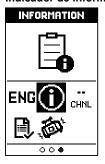
Las unidades de medida se muestran en el menú principal y se actualizan en el menú REALIZAR LECTURA DIRECTA. Sensibilidad de vibración

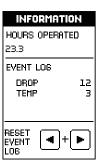




El ajuste de fábrica del láser es de alta sensibilidad.

Seleccionar el ajuste deseado. Después de un cambio de ajuste el láser vuelve a iniciar la alarma de vibración. Indicador de información



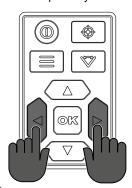


Proporciona informaciones sobre:

- Horas de servicio
- Caídas detectadas
- Eventos de temperatura

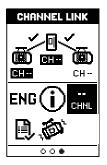
Restablecer el registro de eventos:

Mantener pulsadas simultáneamente las teclas de flecha izquierda y derecha.



ENLACE DE CANAL

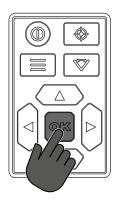




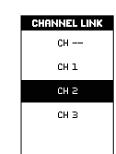


2



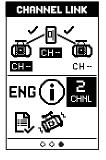


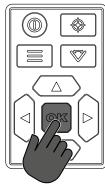
3





4



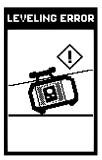


El enlace de canal (Channel Link) se puede utilizar para evitar interrupciones debidas a otros láseres en una obra con mucha actividad. Para ello se identifica y se detecta el láser preferido. El detector no puede distinguir dos láseres simultáneamente. Asegurarse de que solo un láser se encuentra siempre en el sensor del detector.

Nota: Un detector con el ajuste «CH--» detecta láseres en todos los canales. Con el ajuste «CH 1, 2, 3» el detector solo detecta láseres en los canales correspondientes. Para distinguir el láser de otros que pueda haber en la obra, seleccionar un canal inequívoco o seleccionar «CH--» para detectar todos los láseres rotativos verdes de MILWAUKEE en la misma obra.

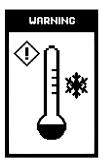
Nota: Channel Link solo es compatible con ciertas velocidades y funciones. Si se usa esta función es posible que algunos ajustes se cambien automáticamente. Pulsar el botón de aceptar para borrar el mensaje del detector sobre un cambio de ajuste.

Error de nivelación



El láser no ha podido encontrar ninguna solución de nivelación debido a tiempo excedido o por encontrarse fuera del rango de nivelación. Al realizar los ajustes, asegurarse de que el láser está colocado sobre una superficie plana. Si esto no funciona, pulsar el botón para el modo de nivelación en el láser. Si esto tampoco fuese de ayuda, apagar y volver a encender el láser.

Alarma de temperatura



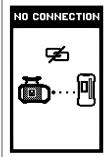
Indica que el láser está demasiado caliente o frío. Para continuar con el trabajo, hay que poner el láser a una temperatura de servicio adecuada. Al hacerlo, se ha de tener en cuenta que la temperatura interna del aparato puede ser algunos grados más elevada que la temperatura ambiente.

Alarma de alineamiento vertical incorrecto



Esta indicación aparece cuando el láser se encuentra en un alineamiento vertical no permitido. Ajustar el láser conforme a las instrucciones que aparecen en la pantalla LCD. El teclado debe estar orientado hacia arriba y estar en paralelo al suelo.

Falta de conexión



Las funciones seleccionadas no están disponibles ya que el aparato no está acoplado a ningún láser. Seguir los pasos para el acoplamiento y, a continuación, volver a ejecutar la función.

Otros mensajes de error

Asegurarse de que las pilas que se han colocado se corresponden con la polaridad (+/-) marcada en el compartimento de baterías.

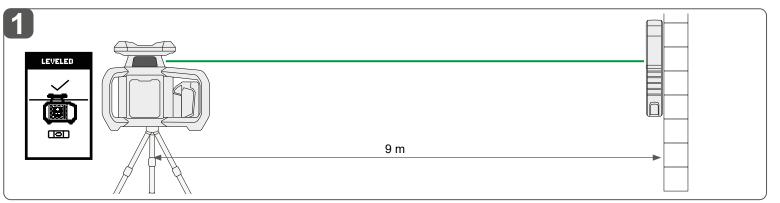
Sustituir las pilas que han alcanzado el fin de su vida útil.

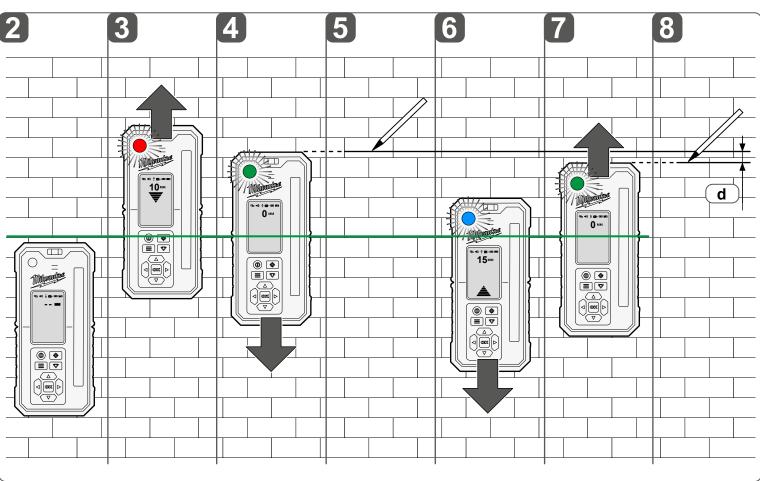
Asegurarse de que la temperatura interna del aparato se encuentra dentro del rango de servicio indicado. Si se ha almacenado el aparato a temperaturas excesivas de calor o frío, esperar al menos 2 horas antes de conectarlo hasta que se haya adaptado a la temperatura ambiente.

Si se bloquea el detector, mantener pulsado el interruptor principal durante 15 segundos o extraer las baterías para que el aparato se restablezca.

Si el problema persiste, póngase en contacto con un centro autorizado de servicio de atención al cliente de MILWAUKEE.

COMPROBACIÓN DE PRECISIÓN DE CAMPO





Controlar la precisión de un detector nuevo inmediatamente después de desembalarlo y antes de su uso en la obra.

Si dicha precisión difiere de los datos indicados para el producto, póngase en contacto con un centro de asistencia técnica de MILWAUKEE. De lo contrario, es posible que se produzca la extinción del derecho de garantía.

Factores que influyen en la precisión

Los cambios en la temperatura ambiente pueden afectar la precisión del láser. Para conseguir resultados precisos y repetibles se deben llevar a cabo los procesos descritos si el láser no está colocado sobre el suelo y se encuentra en el centro del rango de trabajo.

Monte el láser en el trípode y compruebe la nivelación de dicho trípode.

El manejo incorrecto del láser, como, por ejemplo, sometiéndolo a golpes fuertes en caídas, puede afectar la precisión de medición. Es por ello que se recomienda comprobar la precisión después de caídas o antes de mediciones importantes.

Se consiguen resultados óptimos con los láseres de MILWAUKEE.

NOTA: Las temperaturas extremas afectan negativamente la precisión del láser.

Realizar la comprobación de precisión

- 1. Colocar un aparato láser compatible a 9 metros de distancia de una pared lisa.
- 2. Posicionar el detector pegado a la pared directamente delante de la fuente láser y algo por debajo de la línea láser proyectada.
- 3. Mantener el detector siempre paralelo al suelo y moverlo lentamente hacia arriba hasta que aparezca la flecha hacia abajo.
- 4. Mover el detector hacia abajo hasta que aparezca la línea central.
- 5. Trazar una línea sobre la pared.
- 6. Seguir moviendo el detector hacia abajo hasta que aparezca la flecha hacia arriba.
- 7. Mover el detector hacia arriba hasta que aparezca la línea central.
- 8. Trazar una línea sobre la pared.

Comparar la distancia d/2 con los valores de la siguiente tabla:

ultrafino	1,0 mm (± 0,5 mm)	@ 30 m
fino	2,0 mm (± 1 mm)@ 30 m	@ 30 m
medio	4,0 mm (± 2 mm)@ 30 m	@ 30 m
grueso	6,0 mm (± 3 mm)@ 30 m	@ 30 m
ultragrueso	10,0 mm (± 5 mm)@ 30 m	@ 30 m

Nota: Si la precisión medida no se correspondiese con lo indicado en la tabla, póngase en contacto con un centro autorizado de servicio de atención al cliente de MILWAUKEE.