



Безбедносни упатства за ласерски детектори	2
Специјални безбедносни упатства батерија	2
Специфицирани услови на употреба	2
Технички податоци	2
Одржување	3
Ек-декларација за сообразност	3
Симболи	3
Преглед	4
Батерии	5
Прицврстувач	6
Магнет	7
Ниво	8
Започни	9
Директно читање	10
Префрлување помеѓу режим на директно читање и режим на мени	11
Спарување на детекторот со ротирачкиот ласер преку Bluetooth™	12
Наоѓање средна положба	13
Порамнување	14
Маска	15
Вртење	16
Режим на ротирање	17
Фиксирање на средната положба	18
Sleep-модус	19
Режим на поместување	20
Поставки	21
Channel-Link	22
Наоѓање на грешки	23
Проверка на точноста на терен	24

БЕЗБЕДНОСНИ УПАТСТВА ЗА ЛАСЕРСКИ ДЕТЕКТОРИ

⚠ ПРЕДУПРЕДУВАЊЕ

Не правете никакви промени на уредот. Промените може да доведат до лични повреди и дефекти.

Поправки на уредот можат да вршат само овластени и обучени лица. Секогаш користете оригинални резервни делови на Milwaukee. Со ова се осигурува одржување на безбедноста на уредот.

Никогаш не изложувајте ги очите директно на ласерот. Ласерскиот зрак може да предизвика тешки повреди на очите и/или слепило. Внимание! Уредот за ласерско емитување може да биде зад вас. Осигурете се дека очите нема да ви бидат изложени на ласерскиот зрак кога ќе се свртите.

Магнетот не смее да биде во близина на импланти или други медицински помагала (нпр. пејсмејкер, инсулинска пумпа). Магнетот создава магнетно поле што може да влијае на функцијата на имплантите или медицинските помагала.

Држете го ласерскиот детектор подалеку од носачи на податоци и уреди чувствителни на магнети. Кај носачите на податоци може да дојде до неповратна загуба на податоци.

Развој на бучава

Измереното ниво А на звучен притисок на акустичниот сигнал е $> 80 \text{ db (A)}$ на растојание од еден метар.

Не држете го ласерскиот приемник блиску до увото за да избегнете оштетување на слухот! Користете го акустичниот сигнал само ако визуелната перцепција е недоволна. Ако е можно, користете го нивото на јачина на звук „Low“ (ниско).

Држете го ласерскиот приемник подалеку од деца.

Не користете ласерски приемник во експлозивна средина во која има запаливи течности, гасови или прашина. Уредот може да генерира искри кои ќе ја запалат прашината или испарувањата.

Извадете ја батеријата ако уредот не се користи подолг временски период.

Користете само оригинални додатоци на Milwaukee. Употребата на додатоци што не се препорачуваат може да доведе до грешни мерни вредности.

СПЕЦИЈАЛНИ БЕЗБЕДНОСНИ УПАТСТВА БАТЕРИЈА

За беспрекорна работа во апаратот мора да бидат уредно ставени 2 AA батерии. Не употребувајте други видови на напојување со напон или струја.

Секогаш чувајте ги батериите вон дофат на деца.

Искористените батерии отстранете ги веднаш уредно.

Киселината од оштетените батериите може да истече при екстреман напон или температури. Доколку дојдете во контакт со исатата, измијте се веднаш со сапун и вода. Во случај на контакт со очите плакнете ги убаво најмалку 10 минути и задолжително одете на лекар.

Овој апарат не смее да се користи од страна на лица (вклучувајќи и деца) коишто располагаат со намалени телесни, сензорни или душевни способности и/или имаат недостаток на знаење, освен ако не се под надзор на лице одговорно за нивната безбедност или ако не се упатени во безбедно ракување со уредот. Децата треба да бидат под надзор, како сигурност дека нема да играат со апаратот.

СПЕЦИФИЦИРАНИ УСЛОВИ НА УПОТРЕБА

RD300G е комбинација од далечински управувач и ласерски детектор. Уредот детектира ласерски зраци од ротирачки ласери кои емитуваат зелена ласерска светлина.

Не користете го производот на поинаков начин од наведениот.

ТЕХНИЧКИ ПОДАТОЦИ

Тип	детектор и далечински управувач
Напон на заменливата батерија	3 V
Батерии	2 x 1,5 V LR6 (AA)
Фреквентна лента (фреквентни ленти) за блутут	2400–2483.5 MHz
Максимална високофреквентна моќност во пренесената фреквентна лента (фреквентни ленти):	7,34 dBm
Верзија блутут	V5.0 LE
Опсег на откривање*	4,5-150 m
Опсег на далечинскиот управувач	>100 m
Агол на прием	70°
Компатибилност на бранова должина	510 - 530 nm
Точност на мерењето**	
ултрапрецизно	1,0 mm ($\pm 0,5 \text{ mm}$) @ 30 m
прецизно	2,0 mm ($\pm 1 \text{ mm}$) @ 30 m
средно	4,0 mm ($\pm 2 \text{ mm}$) @ 30 m
грубо	6,0 mm ($\pm 3 \text{ mm}$) @ 30 m
ултрагрубо	10,0 mm ($\pm 5 \text{ mm}$) @ 30 m
Област на прием	$\pm 60 \text{ mm}$
Индикатор за централна позиција (од горе)	89 mm
Автоматско исклучување	15 min
Време на работа, приб.	27 h
Погонска температура	-20 – 50°C
Температура на складирање	-25 – 60°C
Макс. висина	2000 m
Макс. релативна влажност	80%
Тежина согласно процедурата EPTA	0,412 kg
Димензии (должина x ширина x висина)	30 mm x 85 mm x 185 mm
Вид на заштита	IP67

* При неповолни услови на околината и во зависност од квалитетот на ласерот, работната површина може да се намали.

** Во зависност од растојанието помеѓу ласерскиот приемник и ласерот.

⚠ ВНИМАНИЕ! Прочитајте ги безбедносните напомени и упатства. Заборавање на почитувањето на безбедносните упатства и инструкции можат да предизвикаат електричен удар, пожар и/или тешки повреди.

Сочувајте ги сите безбедносни упатства и инструкции за во иднина.

ОДРЖУВАЊЕ

Чистење

Чувајте го куќиштето на уредот чисто, суво и без масло и маснотии. Чистете само со благ сапун и влажна крпа, бидејќи некои средства за чистење и растворувачи содржат супстанции што можат да го оштетат пластичното куќиште и други изолирани делови. За чистење не користете бензин, терпентин, разређувач на лакови, разређувач на бои, средства за чистење кои содржат хлор, амонијак или средства за чистење за домаќинството кои содржат амонијак. Не користете запаливи растворувачи за чистење.

Чистење на прозорецот на сензорот

Отстранете ја лабавата нечистотија со чист компримиран воздух. Внимателно исчистете ја површината со влажен памучен брис.

Поправка

Овој уред има неколку компоненти што можат да се поправат. Не отворајте го куќиштето и не расклопувајте го уредот. Ако уредот не работи правилно, испратете го на овластен сервисен центар за поправка.

Користете само Milwaukee додатоци и резервни делови. Доколку некои од компонентите кои не се опишани треба да бидат заменети, Ве молиме контактирајте ги сервисните агенти на Milwaukee (консултирајте ја листата на адреси).

При потреба може да се побара експлозионен цртеж на апаратот со наведување на машинскиот тип и шестоцифрениот број на табличката со учинот или во Вашата корисничка служба или директно кај Techtronic Industries GmbH, Max-Eyth-Straße 10, 71364 Winnenden, Германија.

ЕК-ДЕКЛАРАЦИЈА ЗА СООБРАЗНОСТ

Techtronic Industries GmbH изјавува, дека радиото тип RD300G соодветствува со директивата 2014/53 на ЕУ. Целосниот текст на изјавата за конформитет на ЕУ може да го најдете на следената интернет адреса: <http://services.milwaukeeetool.eu>

СИМБОЛИ



Прочитајте ги упатствата внимателно пред да го користите уредот.



ПРЕТПАЗЛИВОСТ! ПРЕДУПРЕДУВАЊЕ! ОПАСНОСТ!



Не отстранувајте ги отпадните батерии, отпадната електрична и електронска опрема како несортиран комунален отпад. Отпадните батерии и отпадната електрична и електронска опрема мора да се собираат посебно.

Отпадните батерии, отпадните акумулатори и отпадните извори на светлина треба да се отстранат од опремата.

Проверете кај вашиот локален орган или продавач за совети за рециклирање и место за собирање.

Во зависност од локалните регулативи, трговците на мало може да се обврзани бесплатно да ги преземаат искористените батерии, како и отпадната електрична и електронска опрема.

Вашиот придонес за повторна употреба и рециклирање на отпадните батерии и отпадната електрична и електронска опрема помага да се намали побарувачката на сировини.

Отпадните батерии, посебно оние што содржат литиум, и отпадната електрична и електронска опрема содржат вредни материјали за рециклирање, кои може негативно да влијаат на животната средина и на здравјето на луѓето доколку не се отстранат на еколошки компатибилен начин.

Избришете ги личните податоци од отпадната опрема, доколку ги има.



Европска ознака за усогласеност



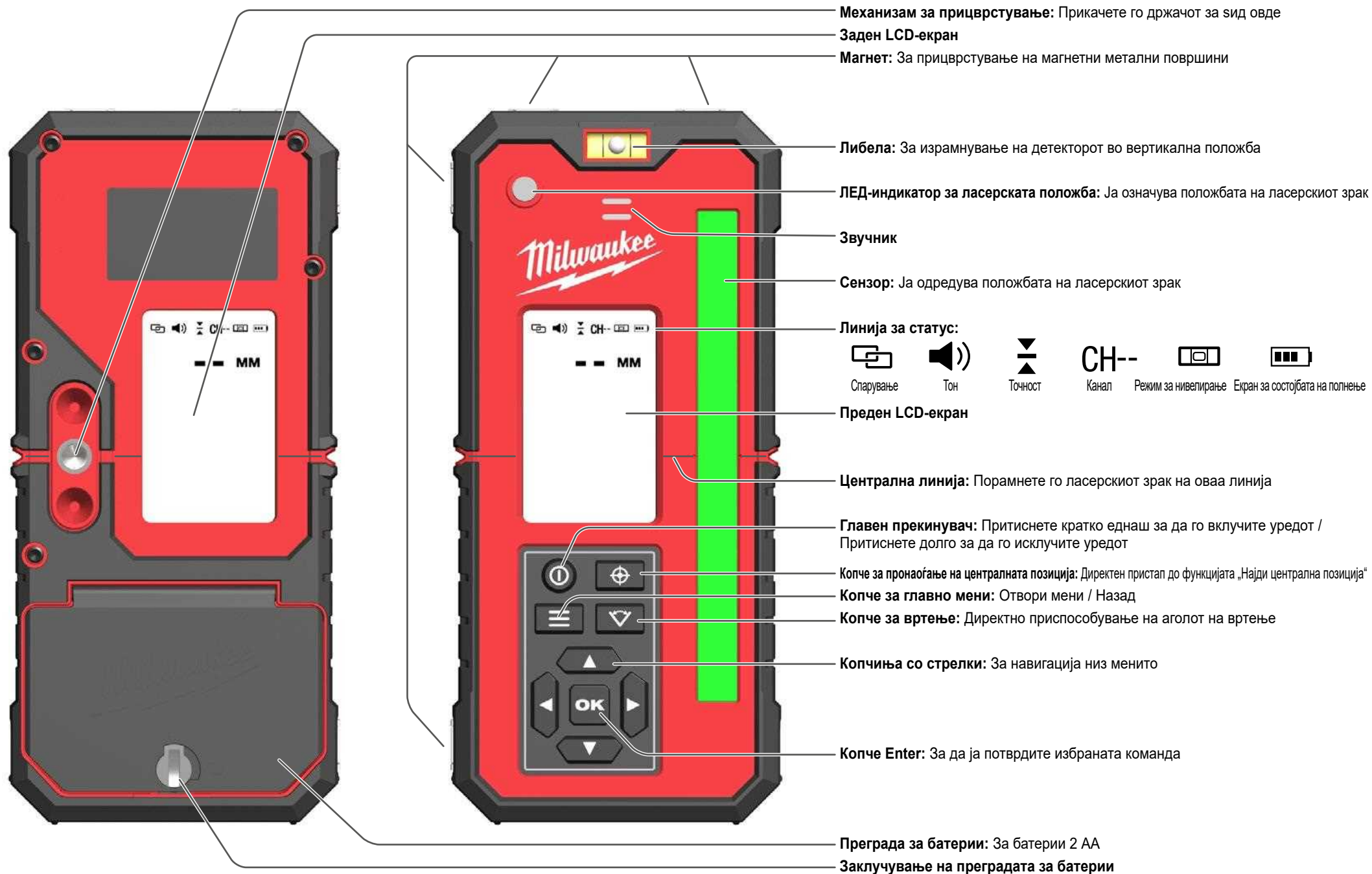
Ознака за сообразност на ОК

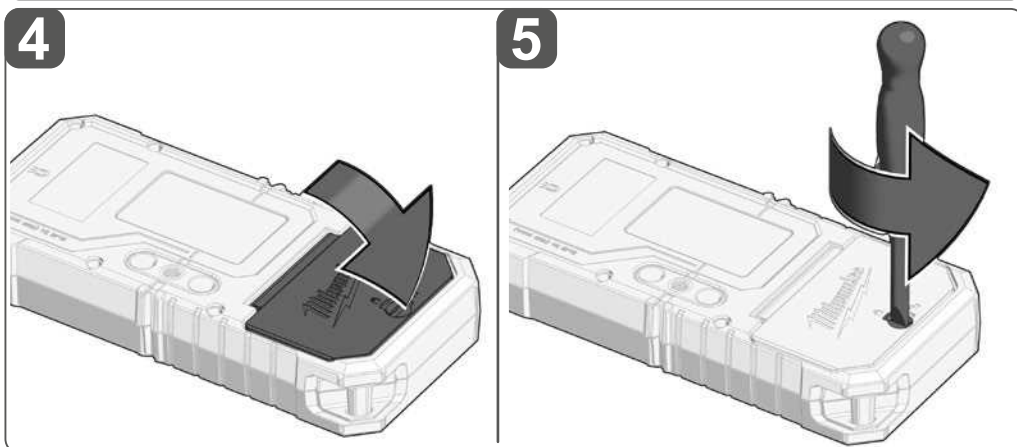
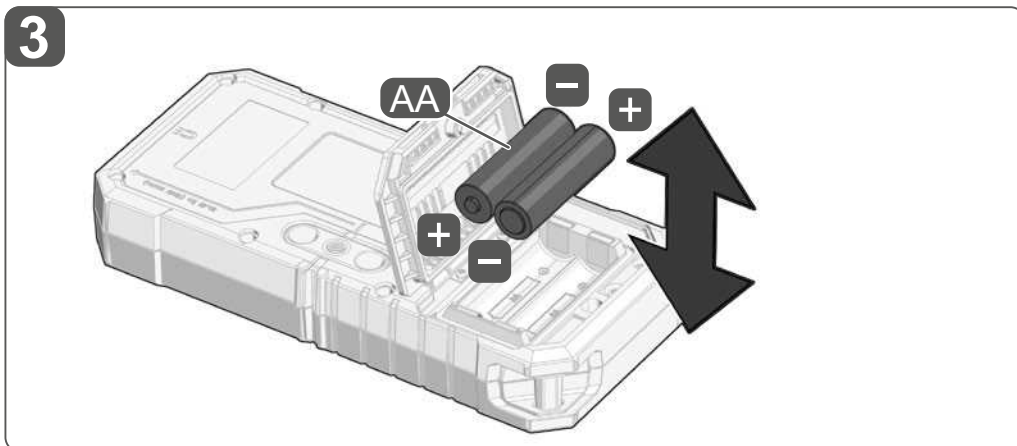
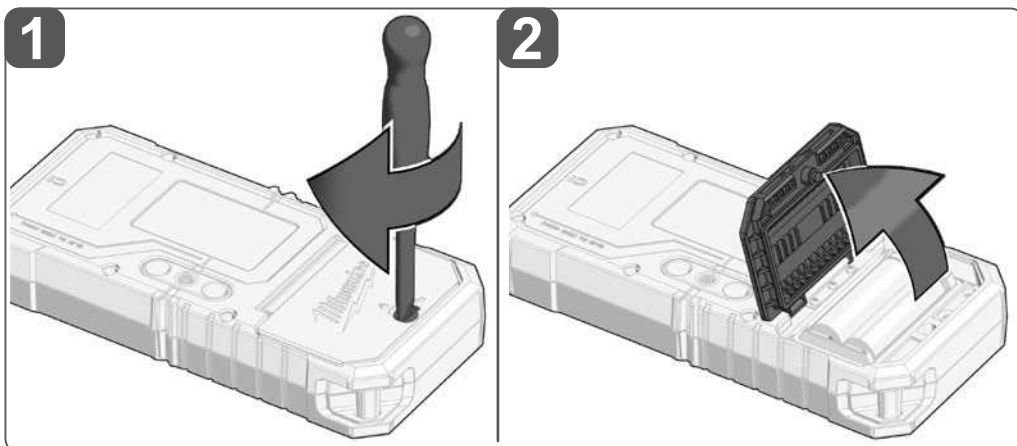


Украинска ознака за сообразност



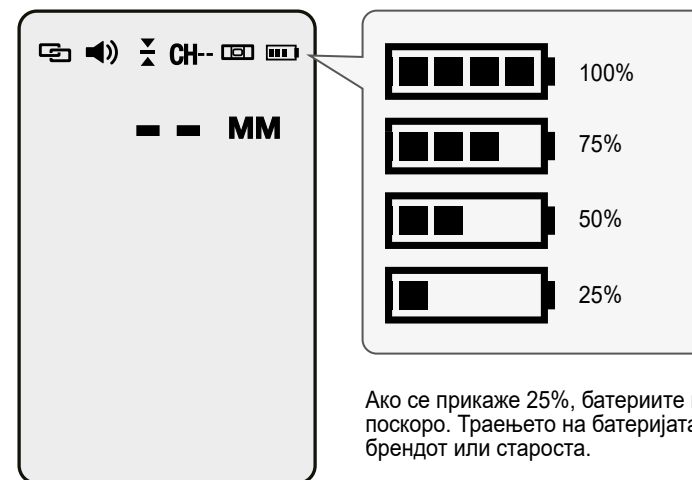
Евроазиска ознака за усогласеност



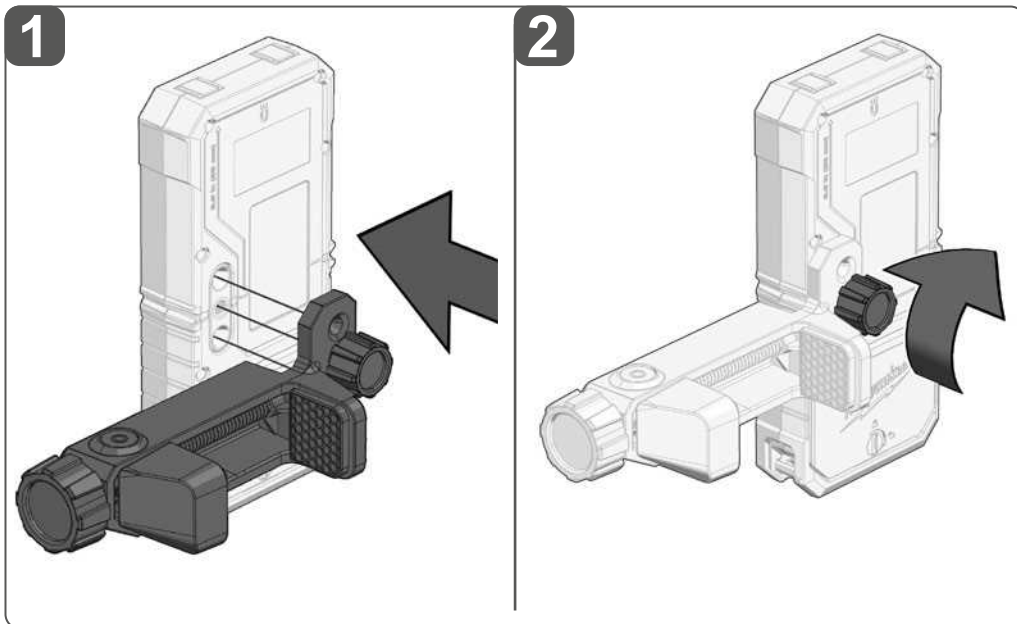


Користете само алкални батерии. Не користете цинк-јаглеродни батерии.
Ако уредот нема да се користи подолго време, извадете ги батериите за да го заштитите уредот од корозија.

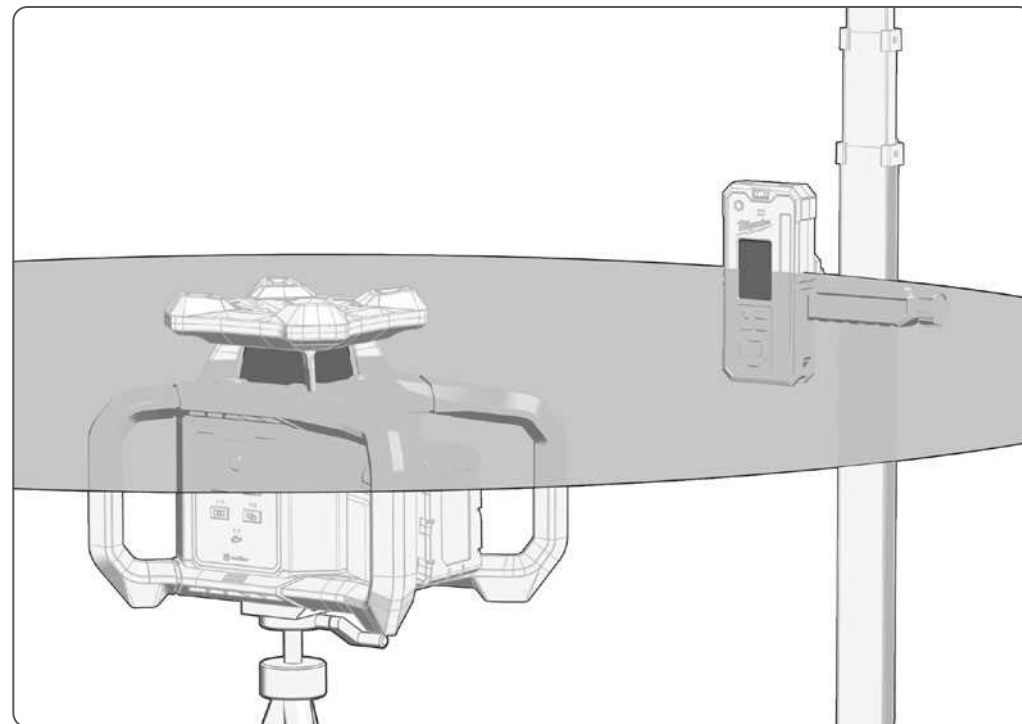
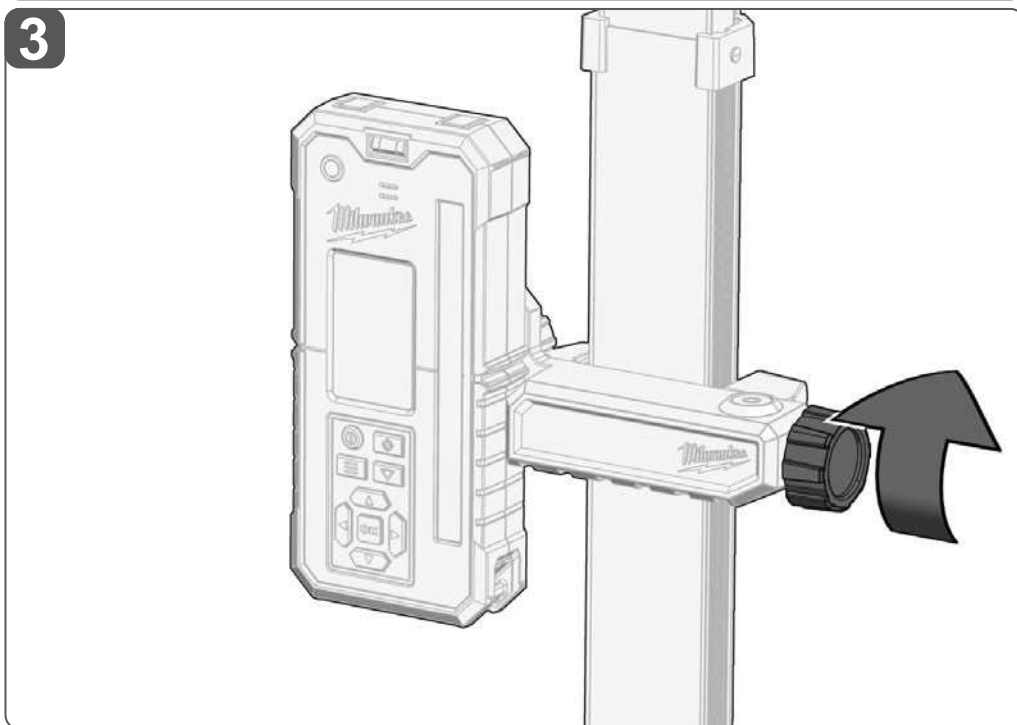
Откако ќе го вклучите детекторот, индикаторот за нивото на полнење го покажува преостанатото траење на батеријата.

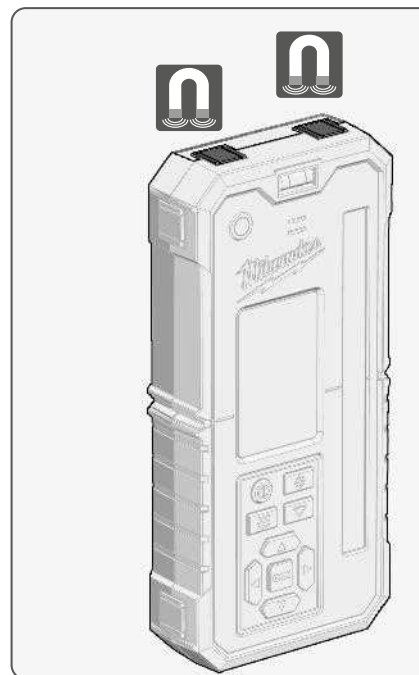
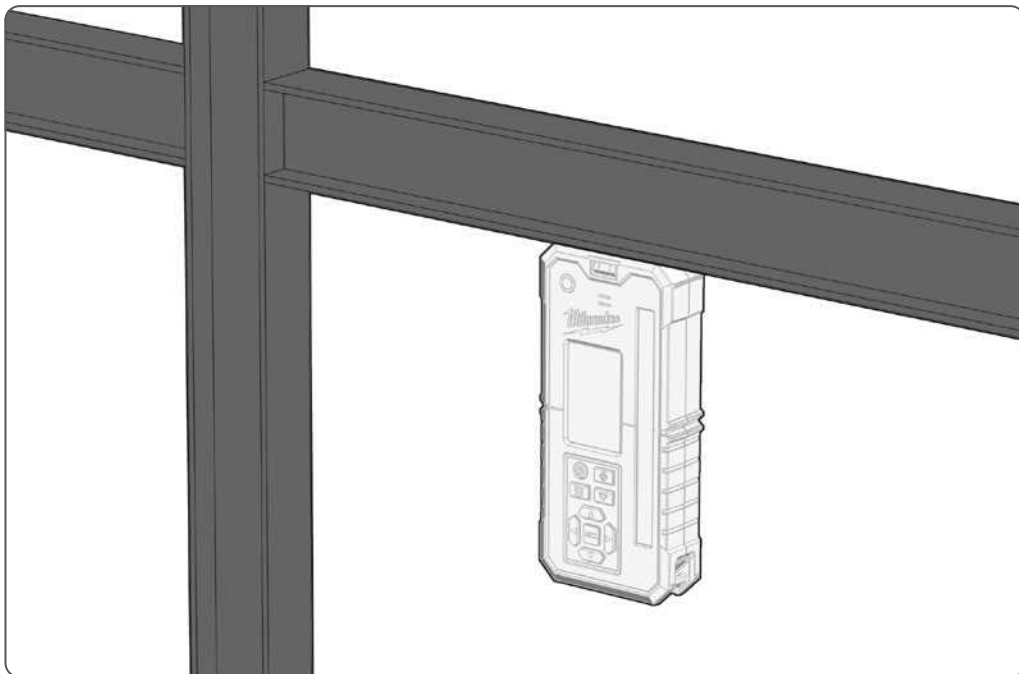
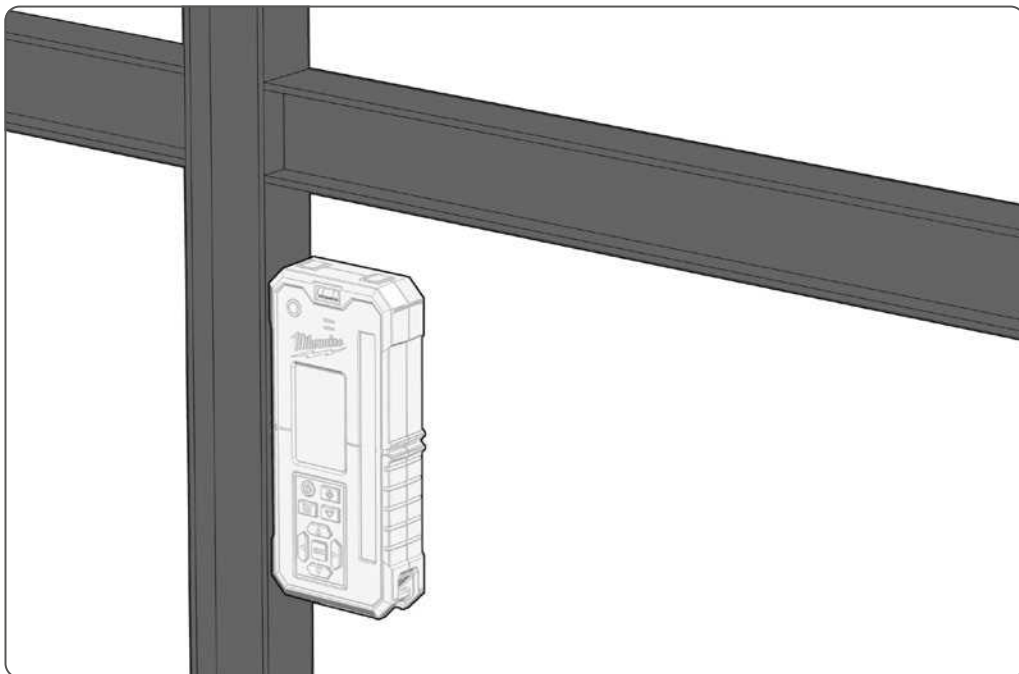


Ако се прикаже 25%, батериите мора да се заменат што е можно поскоро. Траењето на батеријата може да варира во зависност од брендот или староста.

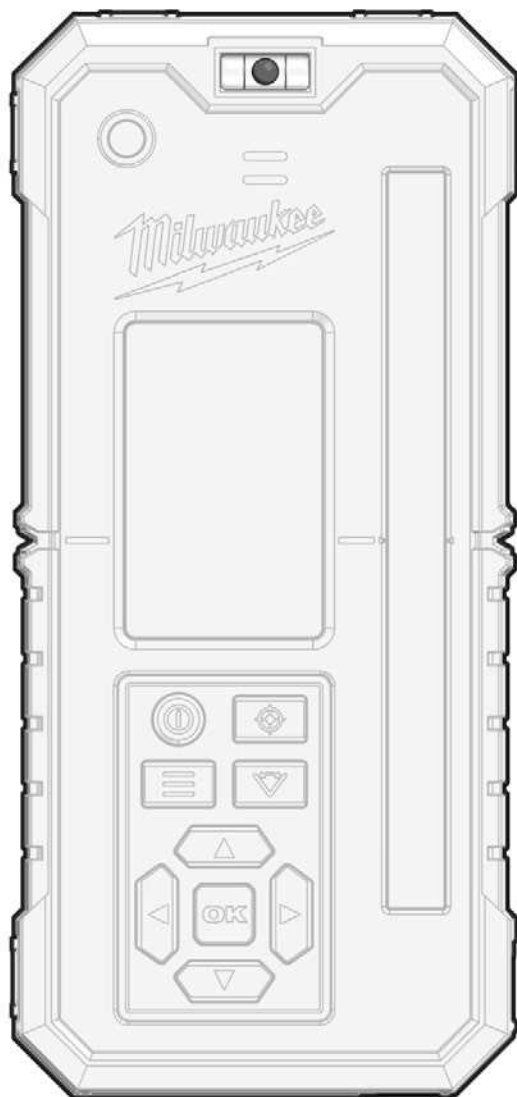


Детекторот може да се прикачи на шипката Milwaukee (ROD) со помош на прицврстувач.



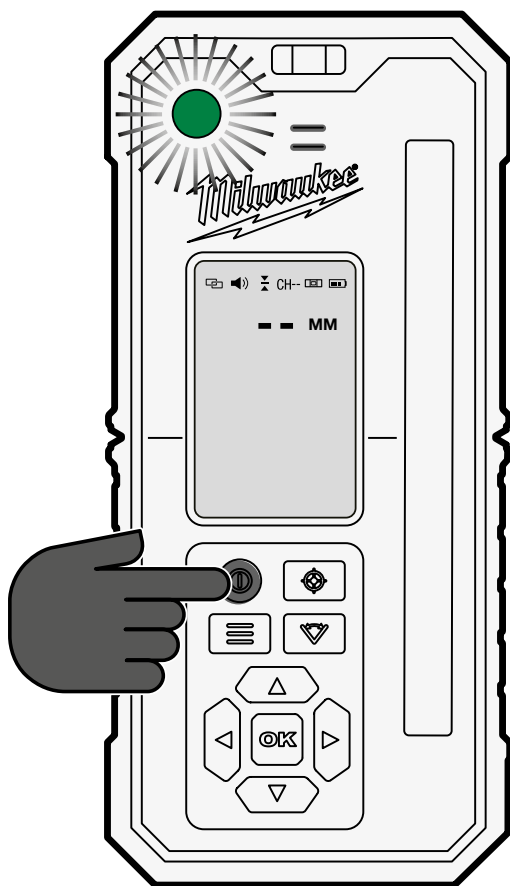
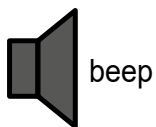


Детекторот може да се прикачи на магнетни метални површини.

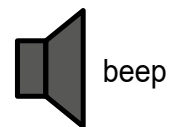


Порамнете го ласерскиот детектор хоризонтално со либелата.

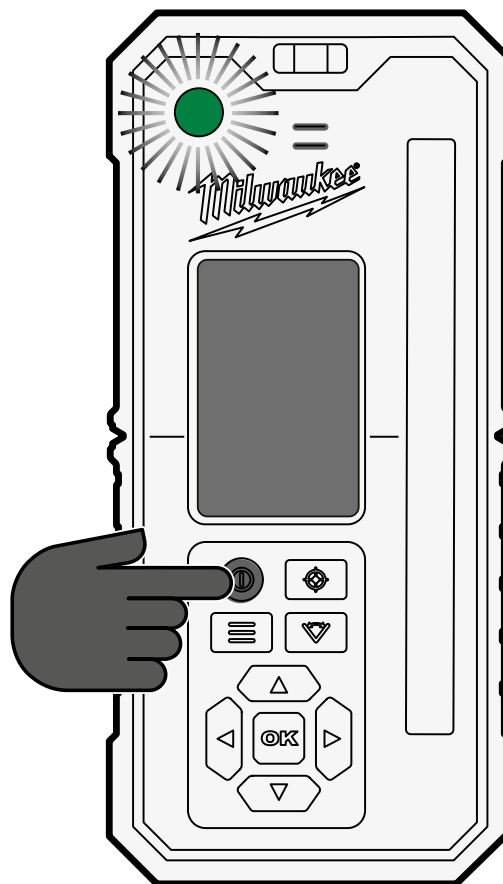
ON



OFF



3 sec

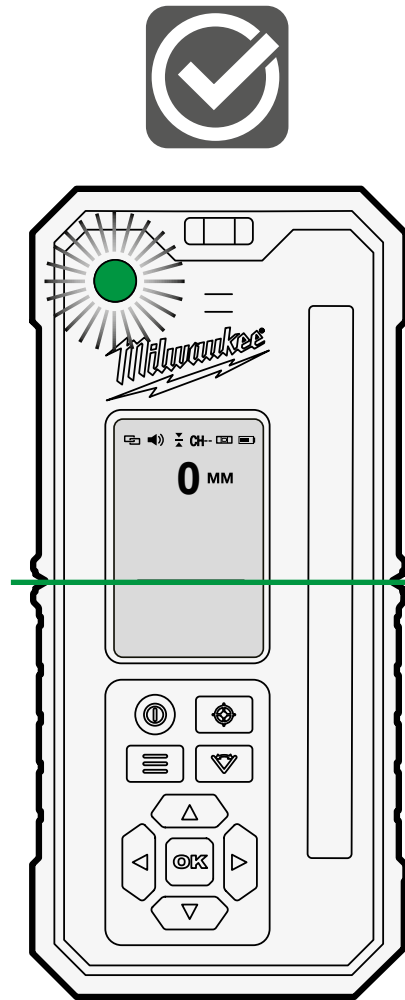
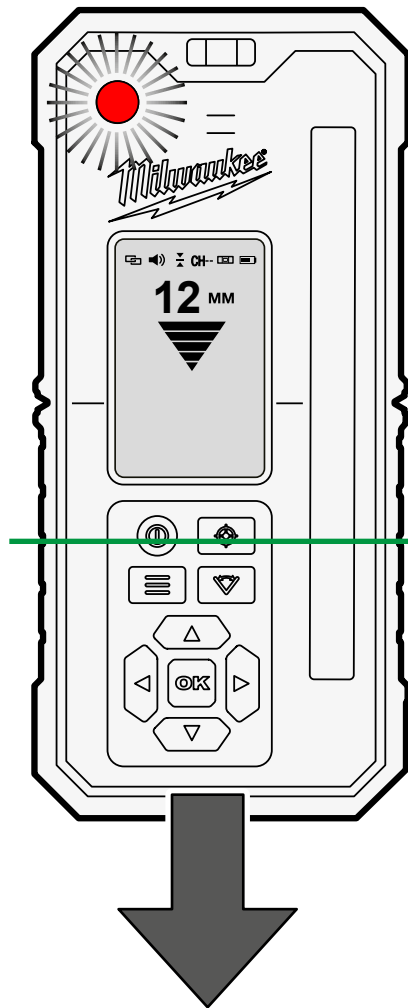
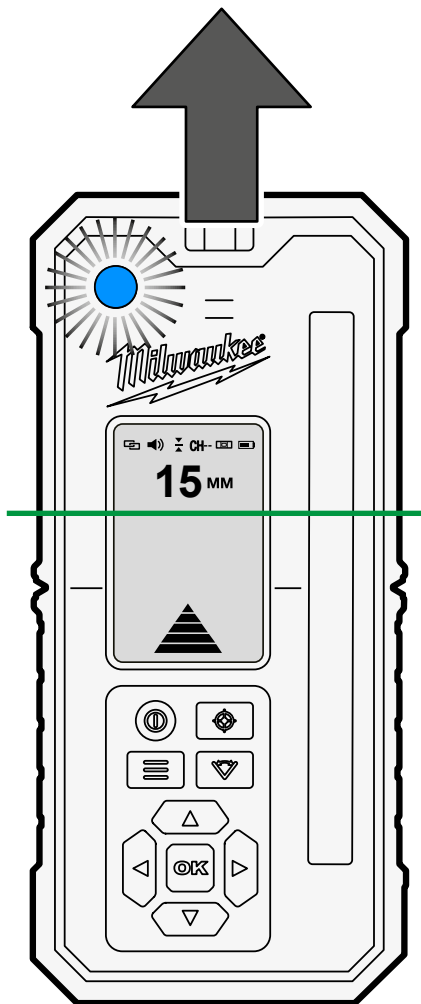


Изберете го посакуваниот јазик за време на првичното стартување (види во делот Поставки).

Осветлувањето на позадината свети секогаш кога ќе се притисне копче или кога сензорот ќе открие ласерски зрак. Осветлувањето на позадината останува вклучено 15 секунди. Тајмерот се ресетира секогаш кога ќе се притисне копче или кога ќе се открие ласерски зрак за прв пат (т.е. не останува вклучен ако ласерскиот зрак е постојано насочен кон сензорот. Ако ласерскиот зрак се оддалечи од сензорот и потоа повторно го погоди сензорот, тајмерот ќе се ресетира).

Автоматски се исклучува ако не се притисне копче 15 минути и не се открие ласерски зрак.

Забелешка: Ласерот и детекторот се независни еден од друг. Притиснувањето на главниот прекинувач на детекторот ќе го исклучи детекторот, но не и ласерот.



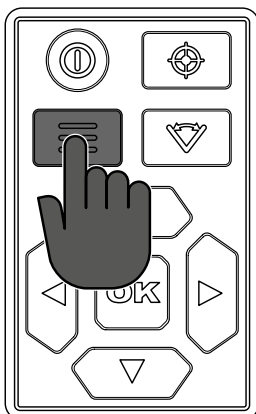
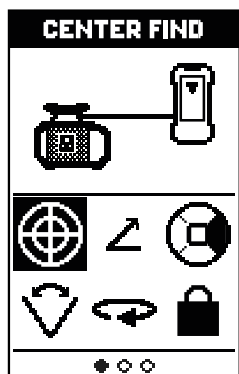
По вклучувањето, детекторот е во режим на директно читање.

Ако се открие ласер, ќе се осветлат индикаторот за директно читање, индикаторот за стрелки и индикаторот за лоцирање на ласерот. Ако не се открие ласер, индикаторот за стрелки и ЛЕД-сијаличката ќе останат исклучени. Директното читање нема да покаже вредност и ќе прикаже „- -“.

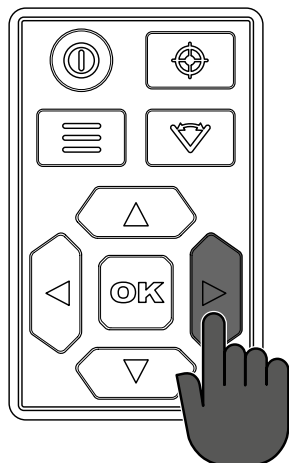
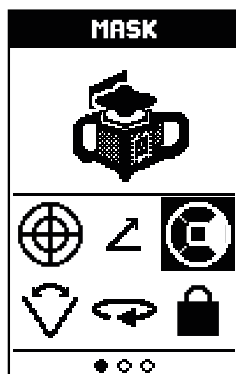
Забелешка: Кога ласерот го поминува сензорот, сегментите со стрелки почнуваат да кружат нагоре или надолу и ја покажуваат насоката каде што ласерот бил последно откриен.

RD300G е специјално направен за ласерот Milwaukee M18 RLOHVG300, но може да се користи и како детектор за други ласери со зелен ласерски зрак.

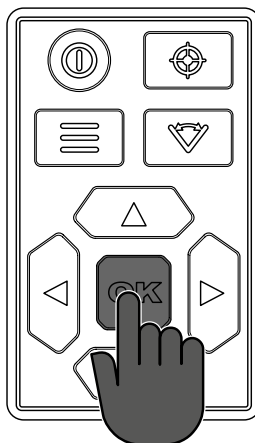
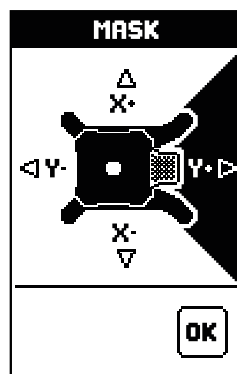
1



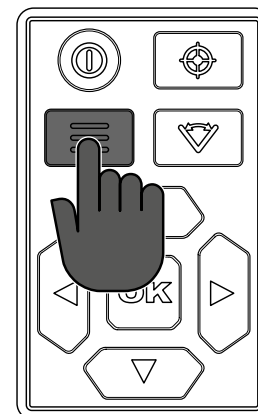
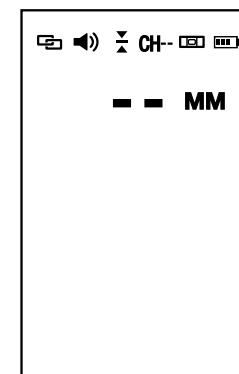
2



3



4

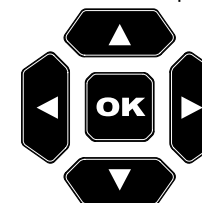


RD 300G е комбинација од ласерски детектор и далечински управувач за ротирачкиот ласер M18 RLOHVG300.

По вклучувањето, RD300G е во режим на директно читање и може веднаш да се користи како ласерски детектор.

Сите други функции и поставки може да се избераат во менито.

За да го направите тоа, притиснете го копчето за мени  и изберете го посакуваното мени користејќи ги копчињата со стрелки и копчето OK.



Две функции може да се избераат директно:



Најди ја централната позиција



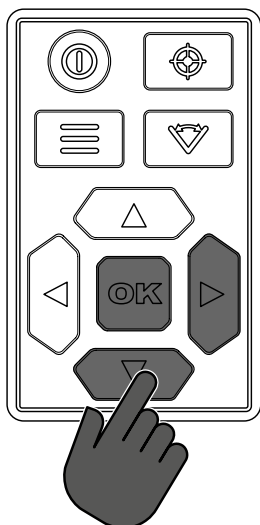
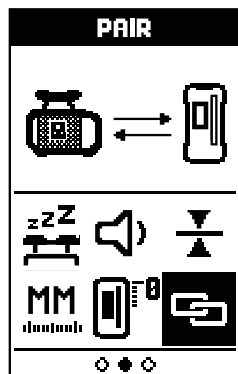
Вртење

За да излезете од менито, повторно притиснете го копчето за мени .

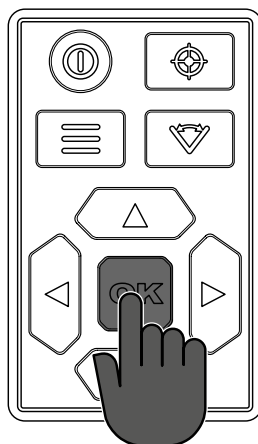
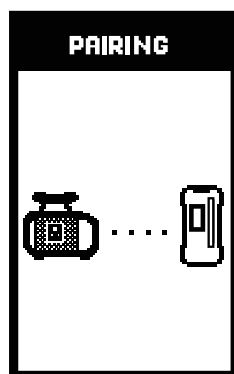
Во прилог е прикажан пример за избор на функцијата за бришење и враќање во режим на директно читање.

Префрлувањето во менито и навигацијата во менито веќе не се експлицитно опишани на следните страници.

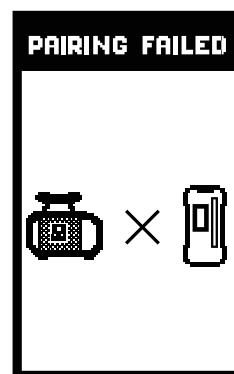
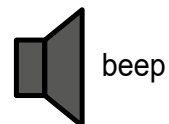
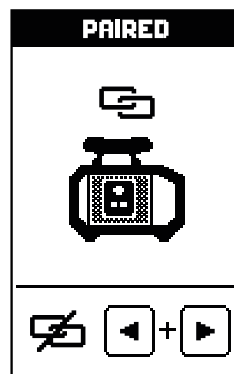
1



2



3



Совети за спарување без проблеми

- Ласерот треба да биде поставен на стабилна површина, така што притискањето на копчето нема да го активира алармот за тресење.
- Ласерот го заврши процесот на нивелирање (LED-светлото свети зелено).
- Детекторот не смее да детектира ласерски зрак или вештачка молња.
- Ласерот и детекторот треба да бидат во непосредна близина.
- Погрижете се да нема пречки од други електромагнетни уреди, како што се телефони, екрани, компјутери итн.
- По вклучувањето, прво започнете со спарувањето од детекторот, а потоа брзо започнете со спарувањето од ласерот.
- По вклучувањето, прво започнете со спарувањето од детекторот, а потоа брзо започнете со спарувањето од ласерот.

По вклучувањето, детекторот ќе се обиде да се спари со последниот поврзан ласер. Детекторите испорачани во комплетот веќе се спарени со соодветниот ласерски уред.

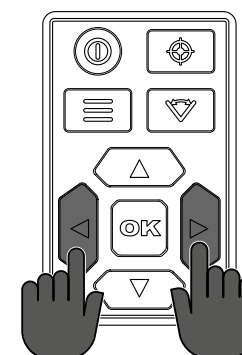
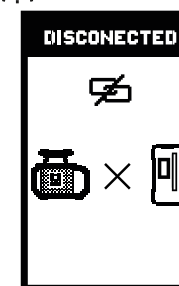
Рачно спарување:

Изберете СПАРИ (PAIR). Ако спарувањето сè уште не е извршено, детекторот веднаш ќе започне да бара ласер со којшто може да се поврзе. Додека детекторот пребарува, проверете дали ласерот може да се спари.

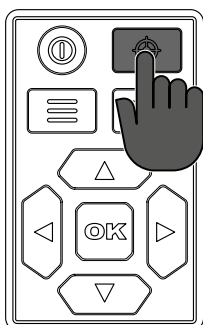
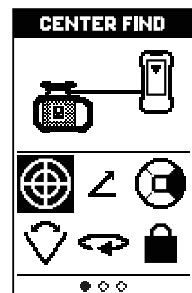
Притиснете и задржете го копчето за спарување на ласерот додека сијаличката за спарување на ласерот не затрепка бело.

Рачно одвојување:

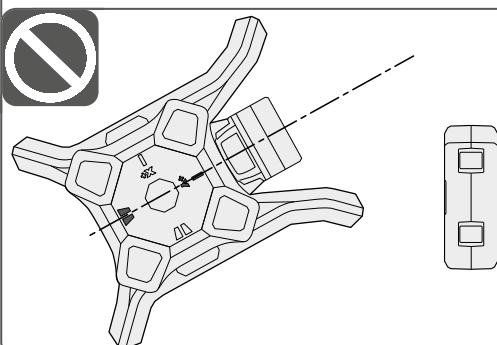
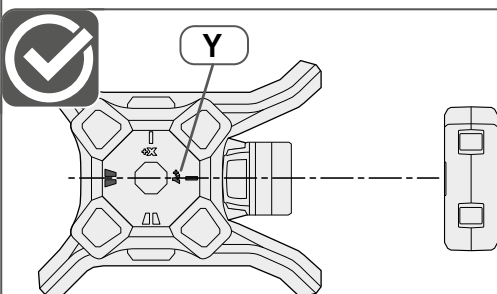
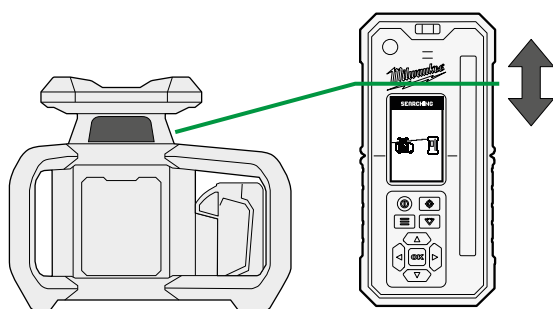
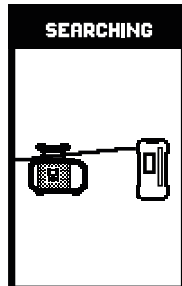
Истовремено држете ги левата и десната стрелка



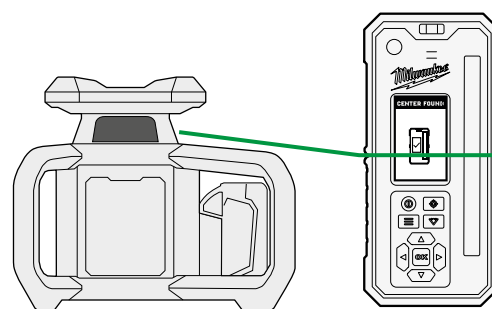
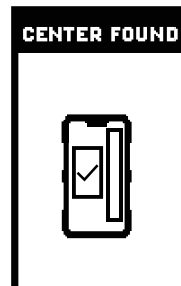
1



2

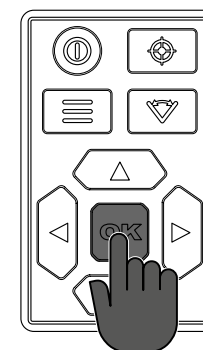
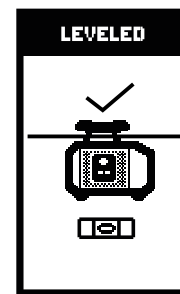
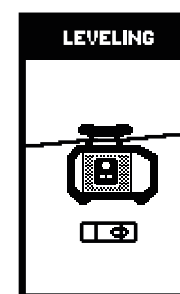
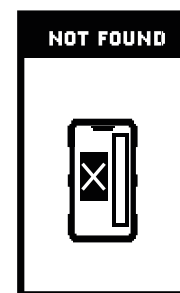


3

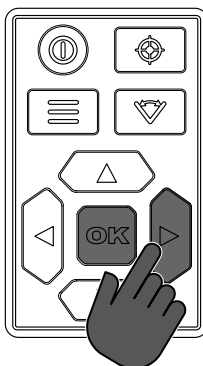
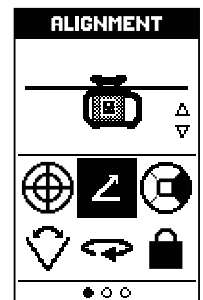


Функцијата НАЈДИ ЈА ЦЕНТРАЛНАТА ПОЗИЦИЈА (CENTER FIND) е компатибилна само со одредени поставки за брзина и точност, а не со CHANNEL-LINK. Некои поставки може автоматски да се променат кога се користи оваа функција. Притиснете го копчето ОК за да го избришете известувањето на детекторот за промена на поставката.

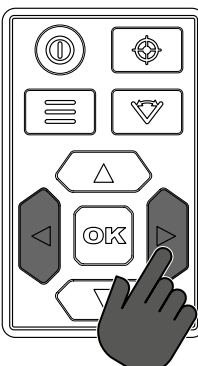
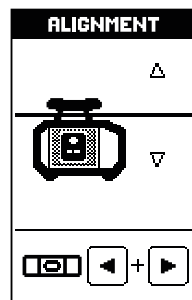
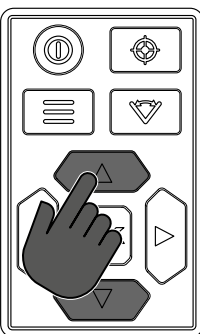
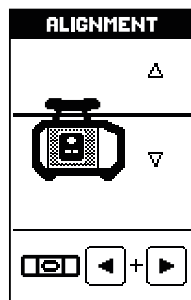
Забелешка: Ако централната положба не се пронајде, детекторот ќе прикаже „not found“ (не е пронајдена). Со притискање на копчето ОК, детекторот ќе се префрли во главното мени, а ласерот ќе започне самиот да се нивелира. Повторете ги чекорите од 1 до 3 додека не се најде централната положба.



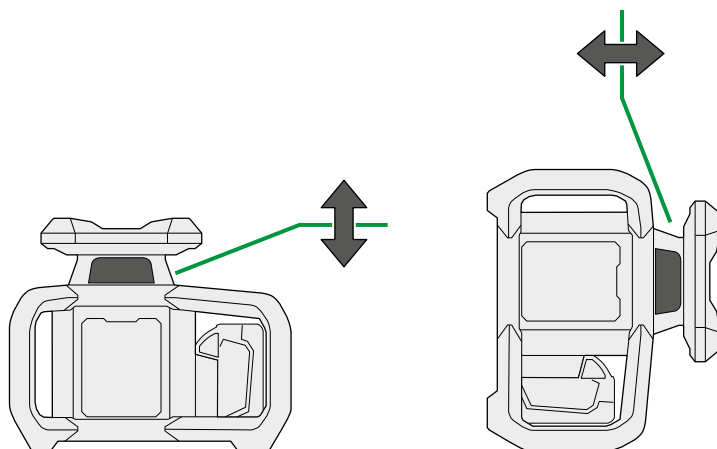
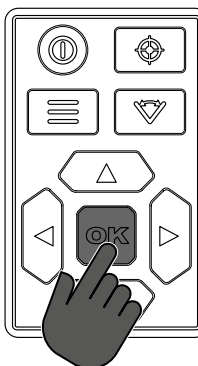
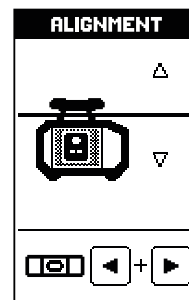
1



2



3

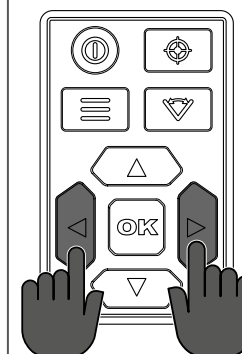
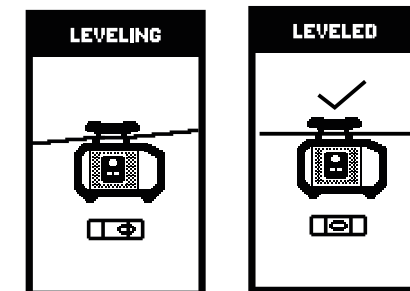


Режимот ПОРАМНУВАЊЕ (ALIGNMENT) може да се користи со ласерот во хоризонтална положба (за навалување) или во вертикален режим (за порамнување). Ласерот може да се навалува само по оската Y.

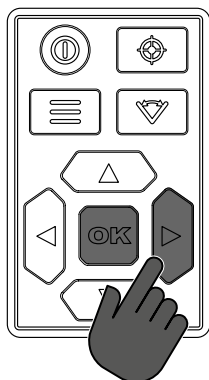
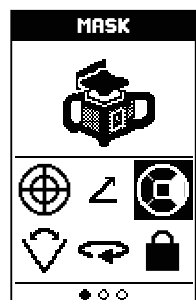
Забелешка: ЛЕД-сијаличките за ласерско пребарување и звучните сигнали работат за време на порамнувањето доколку корисникот сака да ги користи за да го порамни ласерот со центарот на детекторот во режимот ПОРАМНУВАЊЕ (ALIGNMENT).

За да излезете од ПОРАМНУВАЊЕ (ALIGNMENT) и повторно да ја порамните ласерската рамнина:

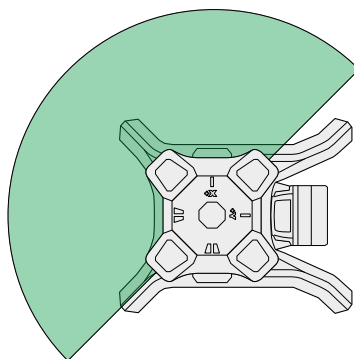
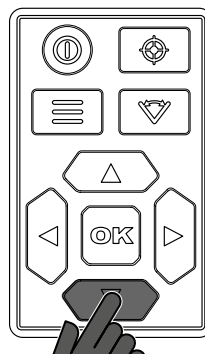
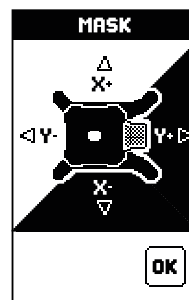
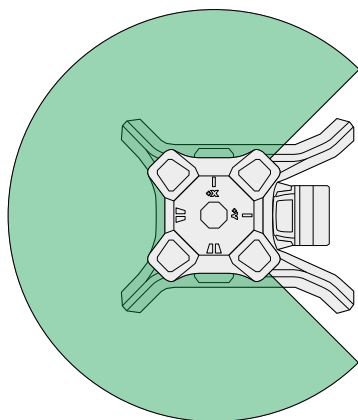
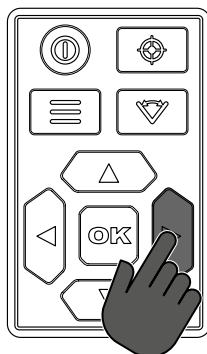
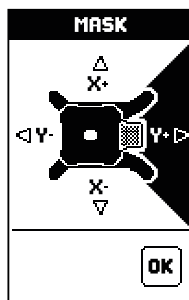
Истовремено држете ги левата и десната стрелка



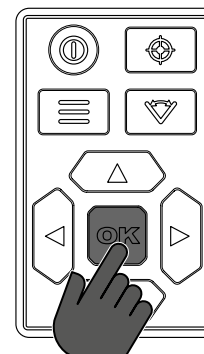
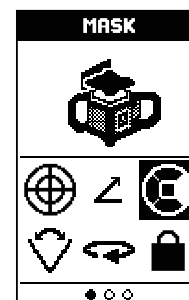
1



2



3

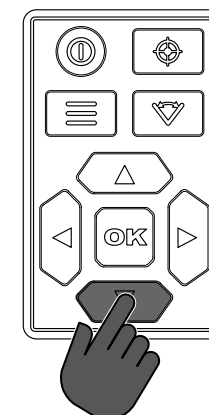
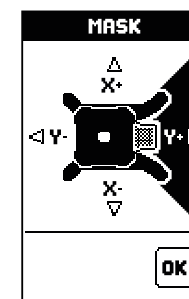
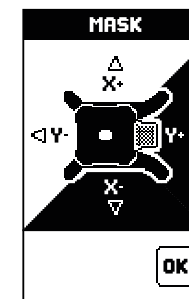


Функцијата МАСКИРАЈ (MASK) се користи за исклучување на лазерот во одредени квадранти со цел да се избегнат пречки со други детектори на градилиштето.

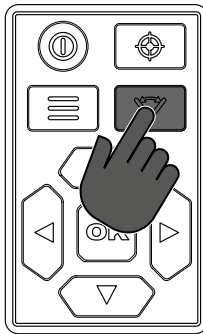
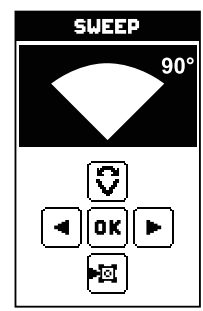
Забелешка: Може да се изберат до 3 соседни квадранти истовремено. Со оваа функција може да се сокрие и четврти или несоседен квадрант. Во тој случај, сите други претходно скриени квадранти повторно ќе се прикажат за да се елиминира причината за конфликтот.

Отстранување на маскирање

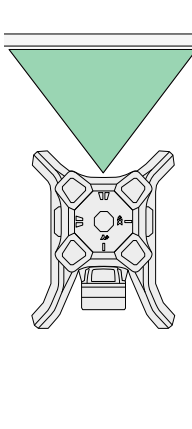
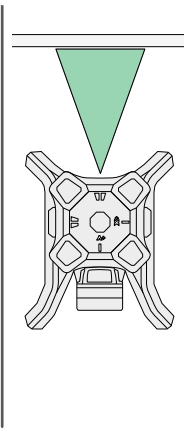
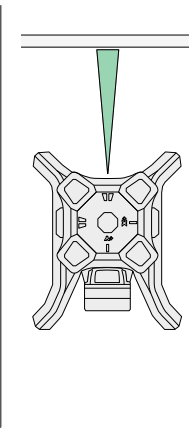
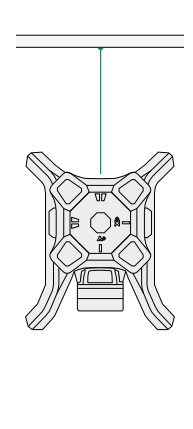
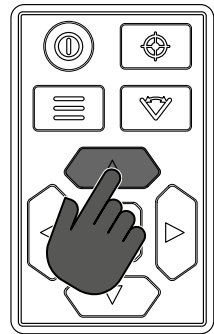
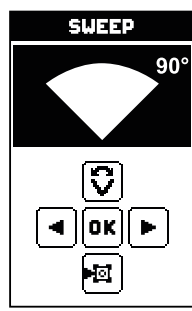
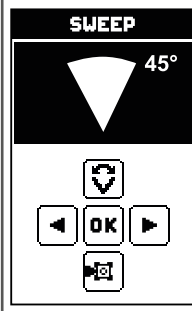
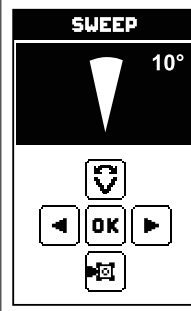
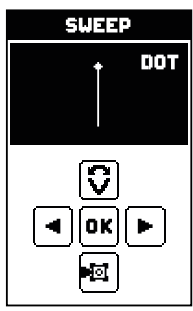
За да откриете одредени области, притиснете го соодветното копче со стрелка.



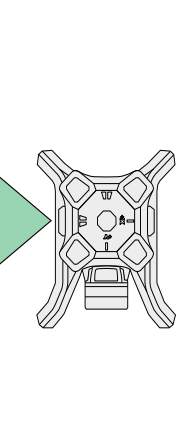
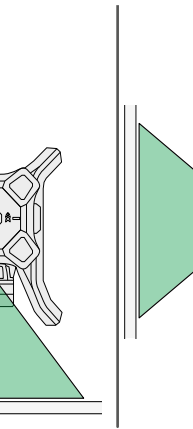
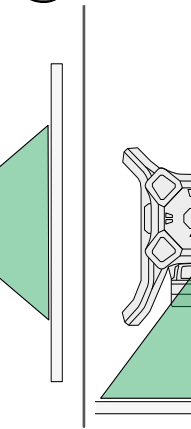
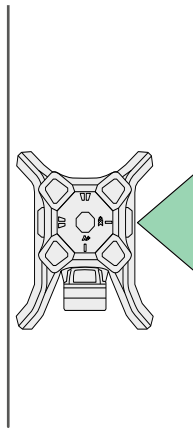
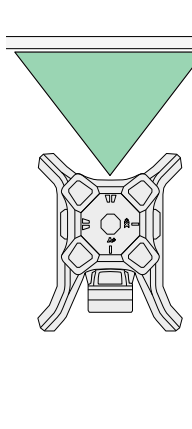
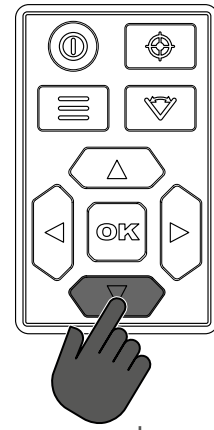
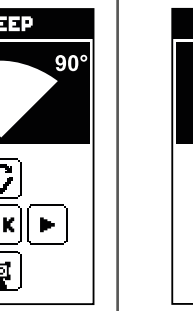
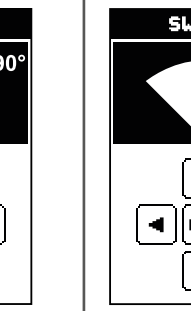
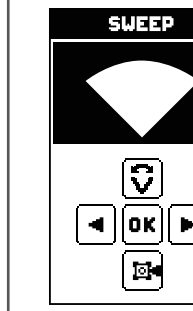
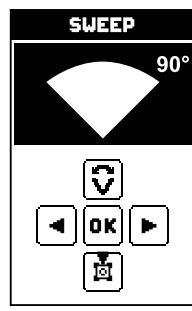
1



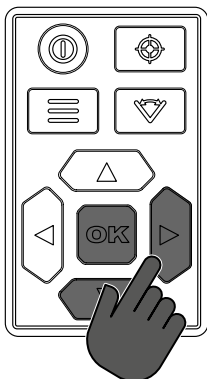
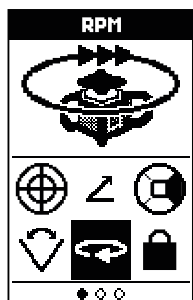
2



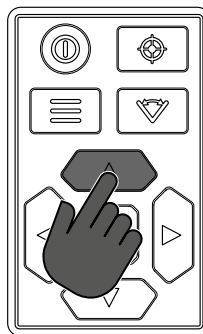
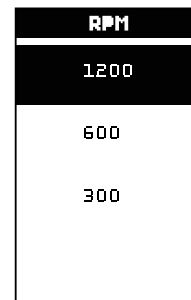
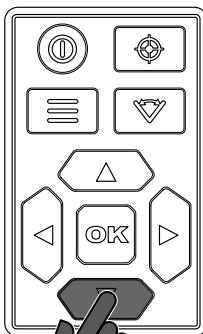
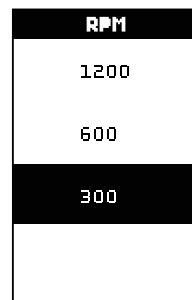
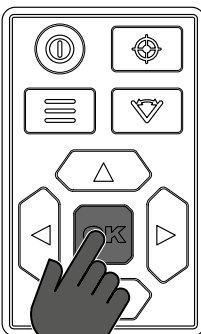
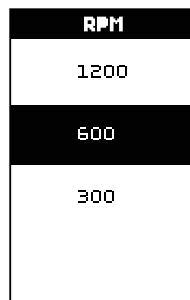
3



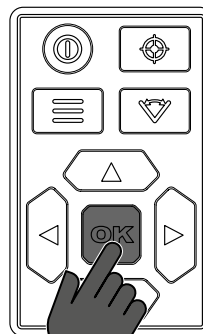
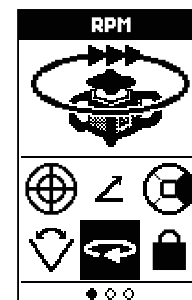
1



2



3



Оптималната брзина на ротација на ласерот може да се избере во РЕЖИМ НА РОТИРАЊЕ.

Помалиот број вртежи резултираат со подобра видливост, додека поголемиот број вртежи резултираат со поkontинуирана линија, што е подобра за време на реакцијата на откривање.

1

CENTER LOCK

2

SEARCHING

3

CENTER LOCKED

Функцијата ФИКСИРАЈ ЈА ЦЕНТРАЛНАТА ПОЗИЦИЈА (CENTER LOCK) е компатибилна само со одредени поставки за брзина и точност, а не со CHANNEL-LINK. Некои поставки може автоматски да се променат кога се користи оваа функција. Притиснете го копчето ОК за да го избришете известувањето на детекторот за промена на поставката.

Откако ќе се фиксира централната положба, лазерот ќе продолжи да го приспособува навалувањето за да остане во центарот на детекторот. Ако детекторот е блокиран или поместен така што лазерскиот зрак повеќе не е насочен кон сензорот, овој процес нема да успее и ќе се прикаже предупредувањето „not found“ (не е пронајдено).

Забелешка: Ако централната положба не може да се фиксира, детекторот ќе прикаже „not found“ (не е пронајдена). Со притискање на копчето ОК, далечинскиот управувач/детекторот ќе се врати во главното мени, а лазерот ќе започне самиот да се нивелира. Изберете го симболот за Фиксирај ја централната положба во менито и повторете ги чекорите од 1 до 3 додека не се фиксира централната положба.

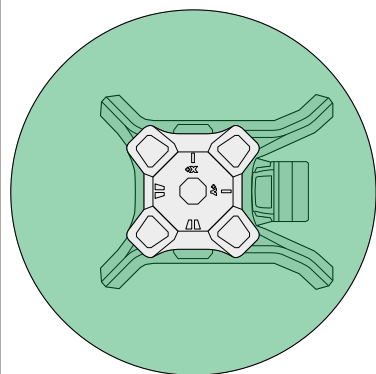
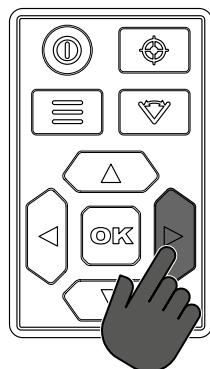
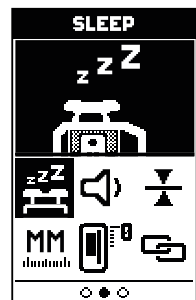
Отклучување на централната положба

Истовремено држете ги левата и десната стрелка

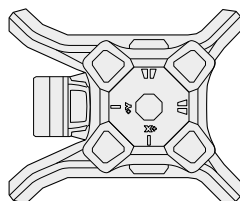
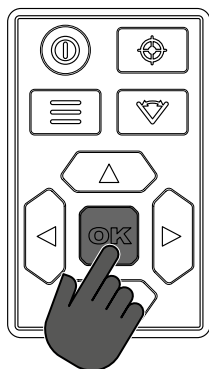
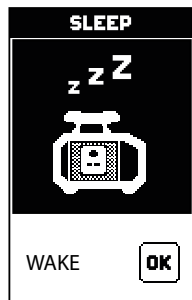
LEVELING

LEVELED

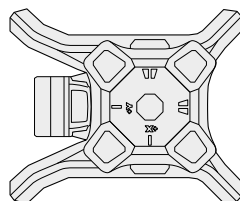
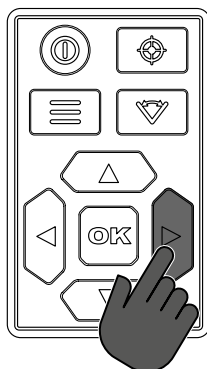
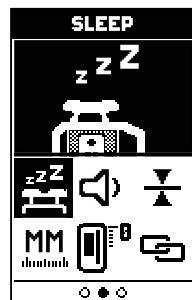
1



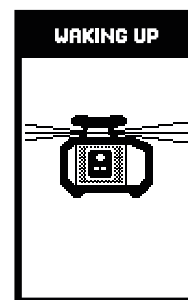
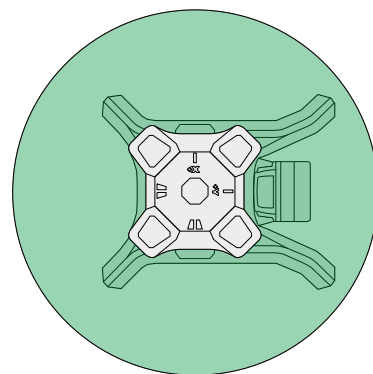
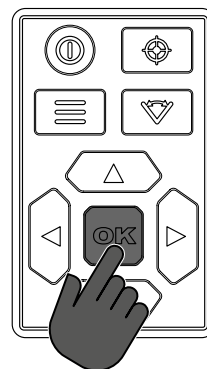
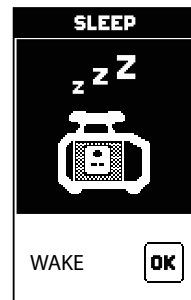
2



1



2



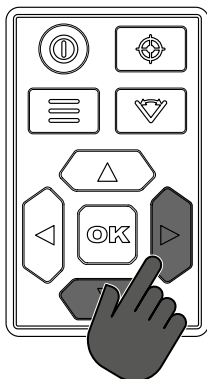
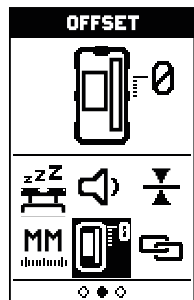
ТИВКИОТ РЕЖИМ може да се користи за зачувување на батеријата на ротирачкиот ласер без да влијае на поставката на ласерот.

Забелешка: Ласерската глава престанува да ротира, а ласерската диода се гаси. Ласерот ќе ја задржи својата моментална положба и поставки и повторно ќе се активира кога ќе излезете од ТИВКИОТ РЕЖИМ. Ако ласерот е во тивкиот режим подолго од 4 часа, тој автоматски ќе се исклучи.

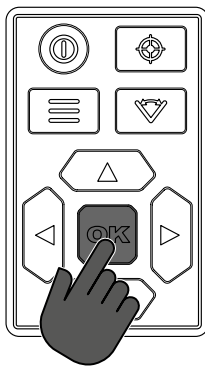
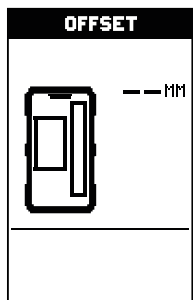
Активирање

Кога детекторот повторно ќе се вклучи, тој повторно ќе се спари со ласерот и ќе се отвори менито за тивкиот режим. Детекторот може повторно да се активира со притискање на копчето OK.

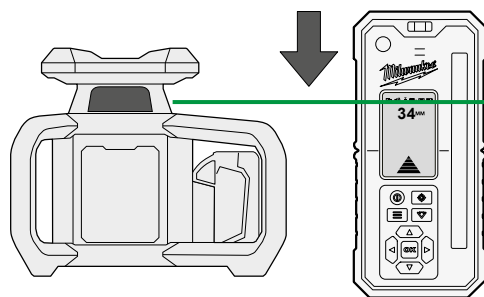
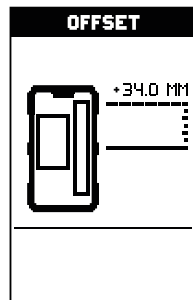
1



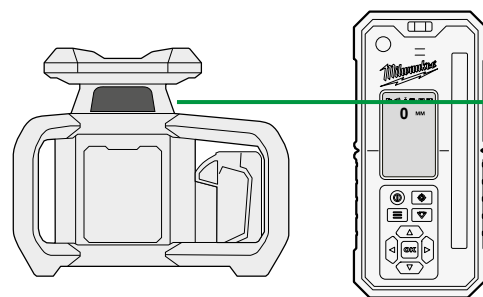
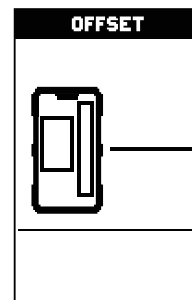
2



3



4

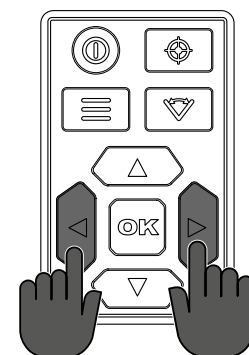
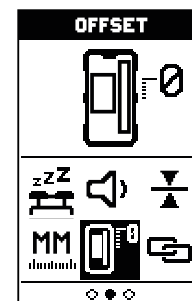


Детекторот го прикажува растојанието на поместување врз основа на моменталната положба на лазерскиот зрак на сензорот.

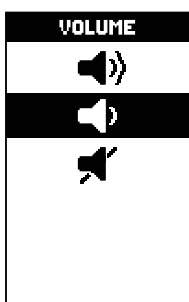
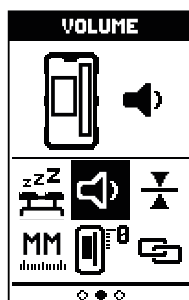
Забелешка: Поместувањето не е компатибилно со функциите „Фиксирај ја централната положба“ или „Најди ја централната положба“. Активирањето на овие функции го ресетира поместувањето на 0.

Ресетирање на мениот за поместување:

Истовремено држете ги левата и десната стрелка



Јачина на звукот на сигналот



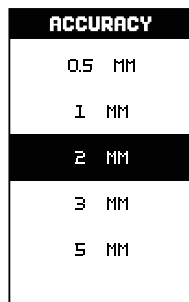
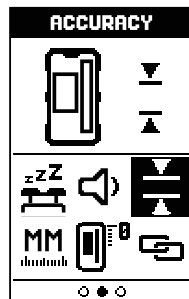
Достапни се три поставки

- гласно (> 95 dBA),
- тивко (72-90 dBA),
- исклучено.

При префрлување, се пушта примерок од звук за да се демонстрира моментално избраната поставка.

Иконата во статусната лента се ажурира и го прикажува тековниот избор.

Мерна точност

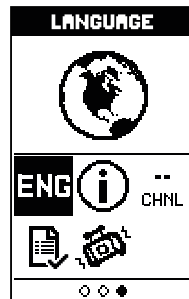


Иконата на екранот се ажурира и го прикажува тековниот избор.

Точност на далечинскиот управувач/детектор

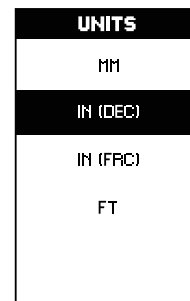
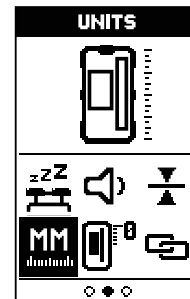
mm	in	ft	ниво
0.5	1/32	0.001	1
1	1/16	0.003	2
2	1/8	0.006	3
3	1/4	0.010	4
5	1/2	0.016	5

Јазик



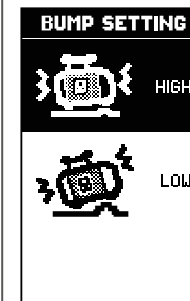
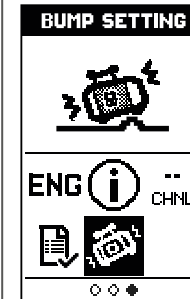
Изберете го посакуваниот јазик за време на првичното стартување.

Мерни единици



Мерните единици се прикажуваат во главното мени, а се ажурираат во менито ДИРЕКТНО ЧИТАЊЕ.

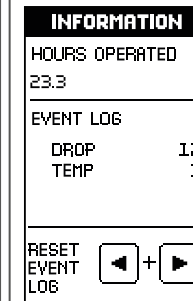
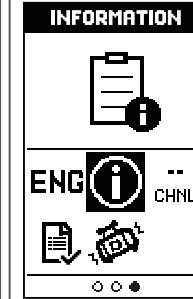
Чувствителност на вибрации



Ласерот е фабрички поставен на висока чувствителност.

Изберете ја посакуваната поставка. По промената на поставките, ласерот повторно го иницијализира алармот за вибрации.

Екран за информации

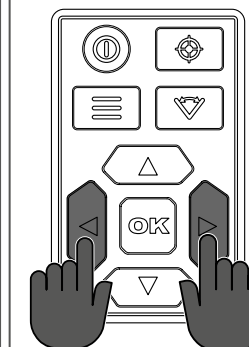


Обезбедува информации за:

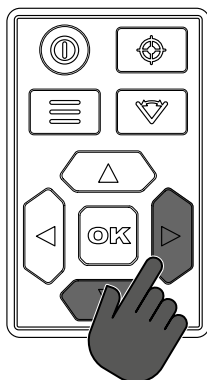
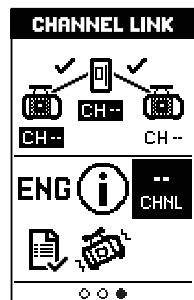
- Работни часови
- Откриени дефекти
- Температурни настани

Ресетирање на дневникот на настани:

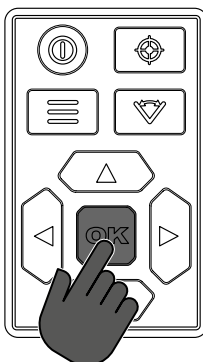
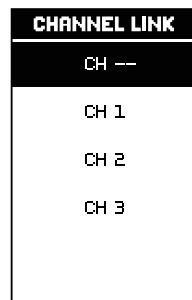
Истовремено држете ги левата и десната стрелка



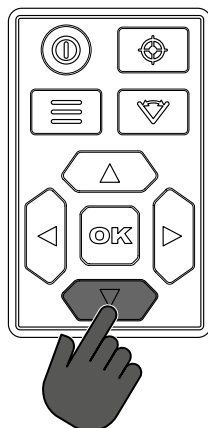
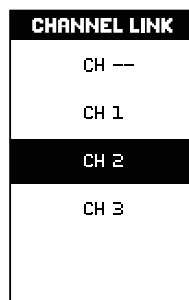
1



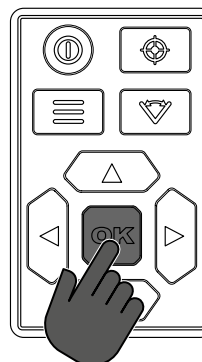
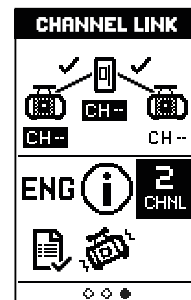
2



3



4

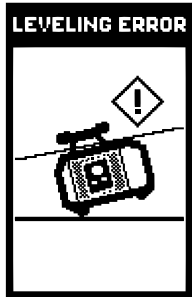


Channel-Link може да се користи за да се избегнат пречки од други ласери на прометно градилиште. За таа цел, претпочитаниот ласер се препознава и открива. Детекторот не може да разликува два ласери во исто време. Погрижете се само еден ласер да го погоди сензорот на детекторот.

Забелешка: Детектор со поставка „CH--“ детектира ласери на сите канали. Со поставката „CH 1, 2, 3“, детекторот открива само ласери на соодветните канали. За да го разликувате ласерот од другите на градилиштето, изберете еден канал или изберете „CH--“ за да ги препознаете сите зелени ротирачки ласери MILWAUKEE на истото градилиште.

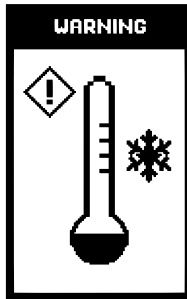
Забелешка: Channel-Link е компатибилен само со одредени брзини и функции. Некои поставки може автоматски да се променат кога се користи оваа функција. Притиснете го копчето OK за да го избришете известувањето на детекторот за промена на поставката.

Грешка при нивелирање



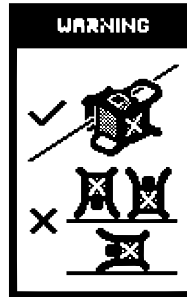
Ласерот не можеше да најде решение за порамнување поради истек на време или поради тоа што беше надвор од опсегот на порамнување. Погрижете се ласерот да биде на рамна површина кога го поставувате. Ако ова не функционира, притиснете го копчето за режим на порамнување на ласерот. Ако ова не помогне, исклучете го ласерот и повторно вклучете го.

Аларм за температура



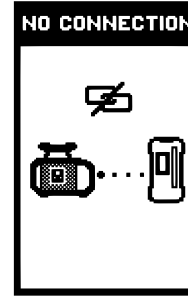
Укажува дека ласерот е премногу топол или премногу ладен. За да продолжи да работи, ласерот мора да се доведе до соодветна работна температура. Треба да се напомене дека внатрешната температура на ласерот може да биде неколку степени повисока од температурата на околината.

Алармот за вертикално порамнување не е точен



Овој екран се појавува ако ласерот е во недозволиво вертикално порамнување. Приспособете го ласерот според упатствата на LCD-екранот. Тастатурата мора да биде порамнета нагоре и паралелно со подот.

Нема поврзување



Избраните функции не се достапни бидејќи уредот не е поврзан со ласер. Следете ги чекорите за спарување и потоа извршете ја функцијата повторно.

Други пораки за грешки

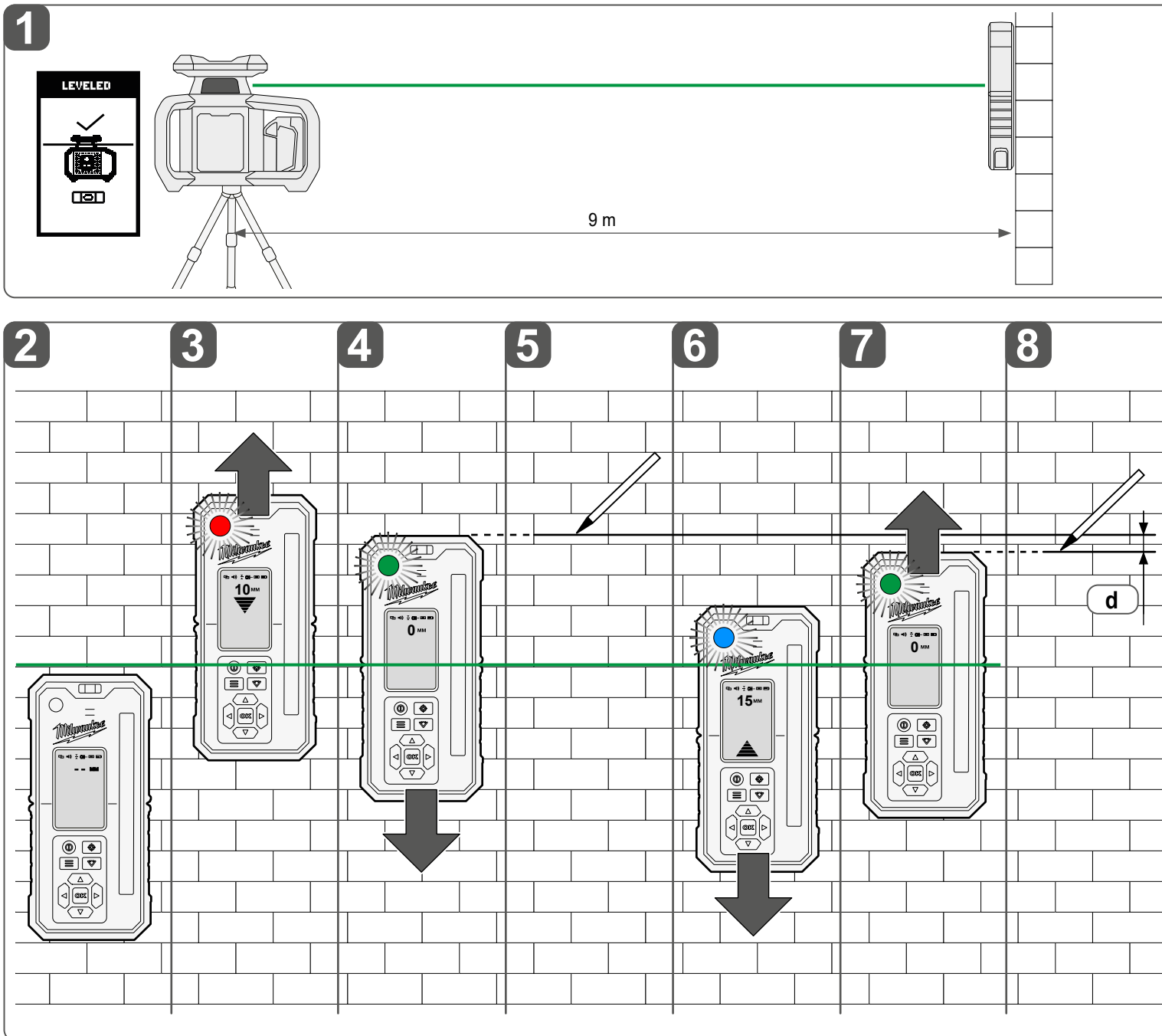
Погрижете се батериите да бидат вметнати според поларитетот (+/-) означен во преградата за батерии.

Заменете ги батериите што го достигнале крајот на нивниот работен век.

Погрижете се внатрешната температура на уредот да биде во наведениот опсег на работа. Ако уредот се чувал во премногу топли или ладни услови, почекајте најмалку 2 часа за да се приспособи на температурата на околината пред да го вклучите.

Ако детекторот се заглави, притиснете и задржете го главниот прекинувач 15 секунди или извадете ги батериите за да го ресетирате уредот.

Ако проблемот продолжи, контактирајте со овластена служба за корисници на MILWAUKEE.



Проверете ја точноста на новиот детектор веднаш откако ќе го отпакувате и пред да го користите на градилиштето.

Ако точноста се разликува од наведените спецификации на производот, контактирајте ја службата за корисници на MILWAUKEE. Во спротивно, вашето барање под гаранција може да биде одбиено.

Фактори кои влијаат на точноста

Промените на температурата на околината може да влијаат на точноста на ласерот. За точни и повторливи резултати, опишаните постапки треба да се изведат со ласерот на под и да се постави во центарот на работната област.

Монтирајте го ласерот на стативот и проверете го нивото на стативот.

Неправилното ракување со ласерскиот детектор, на пример, тешки удари од пад, може да ја нарушат точноста на мерењето. Затоа се препорачува да ја проверите точноста откако уредот ќе ви падне или пред да правите важни мерења.

Со ласерите од MILWAUKEE се постигнуваат оптимални резултати.

НАПОМЕНА: Екстремните температури влијаат на точноста на ласерот.

Извршете проверка на точноста на детекторот

1. Поставете компатибилен ласерски уред на растојание од 9 метри од мазен сид.
2. Поставете го детекторот рамно до сидот директно пред изворот на ласерот и малку под проектираната ласерска линија.
3. Секогаш држете го детекторот паралелно со подот и полка туркајте го нагоре додека не се појави стрелката надолу.
4. Лизгајте го детекторот надолу додека не се појави централната линија.
5. Нацртајте линија на сидот.
6. Лизгајте го детекторот уште надолу додека не се појави стрелката нагоре.
7. Лизгајте го детекторот нагоре додека не се појави централната линија.
8. Нацртајте линија на сидот.

Споредете го растојанието d/2 со вредностите во табелата подолу:

ултрапрецизно	1,0 mm (± 0,5 mm)	@ 30 m
прецизно	2,0 mm (± 1 mm)	@ 30 m
средно	4,0 mm (± 2 mm)	@ 30 m
грубо	6,0 mm (± 3 mm)	@ 30 m
ултрагрубо	10,0 mm (± 5 mm)	@ 30 m

Забелешка: Ако измерената точност не се совпаѓа со спецификациите на табелата, контактирајте со овластен сервис за корисници на MILWAUKEE.